



เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify
และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

จัดทำโดย

นรจ.วีรพงศ์	จันทร์เพ็ญ
นรจ.พัชระ	สร้อยสุวรรณ
นรจ.พิเชษฐ์	พันทองหล้า
นรจ.รชต	บุญกอง

โครงการนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรนักเรียนจำ
พรรคพิเศษ เหล่าทหารช่างยุทธโยธา(อิเล็กทรอนิกส์)
โรงเรียนอิเล็กทรอนิกส์ กองวิทยาการ กรมอิเล็กทรอนิกส์ทหารเรือ
ปีการศึกษา ๒๕๖๕



เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify
และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

จัดทำโดย

นรจ.วีรพงศ์	จันทร์เพ็ญ
นรจ.พัชระ	สร้อยสุวรรณ
นรจ.พิเชษฐ์	พันทองหล้า
นรจ.รชต	บุญกอง

ครูที่ปรึกษา

น.ต.เสถียร	ตั้งพรประเสริฐ
ว่าที่ ร.ต.นเรศ	แสงม่วง
พ.จ.อ.จตุรงค์	คอนมะลา

คำนำ

รายงานงานเขียนเชิงวิชาการโครงการงานสิ่งประดิษฐ์ฉบับนี้เป็นส่วนหนึ่งของการศึกษาตามหลักสูตรนักเรียนจำ พรรคพิเศษ เหล่าทหารช่างยุทธโยธา(อิเล็กทรอนิกส์) รร.อล.กวก.อล.ทร. จัดทำขึ้นเพื่อช่วยแก้ไขปัญหาการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดของ นรจ.รร.อล.กวก.อล.ทร. ที่อาจเกิดความผิดพลาดจากการลืมลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด หรือในกรณีที่นักเรียนมาเข้าใช้ห้องสมุดเป็นจำนวนมาก ทำให้เกิดความล่าช้า

ในการนี้ทางคณะผู้จัดทำจึงได้พิจารณานำเทคโนโลยี RFID มาสร้างเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets เพื่อเกิดความรวดเร็วในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด และลดโอกาสที่จะเกิดความผิดพลาดในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด รวมถึงยังสามารถเก็บข้อมูลเวลาของแต่ละคนที่เข้าใช้ห้องสมุดได้

คณะผู้จัดทำหวังว่าโครงการฉบับนี้จะเป็นประโยชน์ต่อผู้ที่สนใจ หากมีข้อเสนอแนะเพื่อปรับปรุงแก้ไขกรุณาแจ้งผู้จัดทำ หรือแจ้งทาง รร.อล.กวก.อล.ทร. เพื่อดำเนินการปรับปรุงแก้ไขให้สมบูรณ์ยิ่งขึ้นต่อไป

คณะผู้จัดทำ

กลุ่มที่ ๓

นรจ.วีรพงศ์	จันทร์เพ็ญ
นรจ.พัชระ	สร้อยสุวรรณ
นรจ.พิเชษฐ์	พันหนองหล้า
นรจ.รชต	บุญกอง

ชื่อโครงการ	เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets	
ผู้จัดทำ	นรจ.วีรพงศ์	จันทร์เพ็ง
	นรจ.พัชระ	สร้อยสุวรรณ
	นรจ.พิเชษฐ์	พินหนองหล้า
	นรจ.รชต	บุญกอง
ครูที่ปรึกษา	น.ต.เสถียร	ตั้งพรประเสริฐ
ปีการศึกษา	2565	
จำนวนหน้า	65 หน้า	

บทคัดย่อ

การจัดทำโครงการสิ่งประดิษฐ์ เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets เป็นการศึกษาค้นคว้าเกี่ยวกับการนำเทคโนโลยี RFID มาประยุกต์ใช้งานในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดของ นรจ.รร.อล.กวก.อล.ทร. ซึ่งสามารถแจ้งเตือนการเข้าใช้ห้องสมุดไปยังผู้ดูแลห้องสมุดผ่าน Line Notify และบันทึกเวลาการเข้าใช้ห้องสมุดไว้ใน Google Sheets รวมถึงโครงการนี้ยังช่วยเพิ่มความรวดเร็วในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด

การศึกษาและการจัดสร้างโครงการในครั้งนี้มีวัตถุประสงค์เพื่อเพิ่มความรวดเร็วในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด และเก็บข้อมูลเวลาที่แต่ละคนเข้าใช้ห้องสมุด เพราะในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดแบบปกติจะใช้เวลาในการเขียนชื่อนาน อาจเกิดความผิดพลาดของข้อมูลนักเรียนที่ลืมลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด

ผลจากการศึกษาและดำเนินการจัดสร้างโครงการพบว่า โครงการนี้สามารถเพิ่มความรวดเร็วในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดได้จริง

น.ต.



(เสถียร ตั้งพรประเสริฐ)

ครูที่ปรึกษาโครงการ

กิตติกรรมประกาศ

โครงการสิ่งประดิษฐ์เรื่องเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets นี้ได้รับการสนับสนุนเครื่องมือ และวัสดุฝึกในการทำโครงการจาก โรงเรียนอิเล็กทรอนิกส์ กองวิทยากร กรมอิเล็กทรอนิกส์ทหารเรือ และได้รับแนวทางการรู้ในการดำเนินงานจากคณะครูที่ปรึกษาโครงการกลุ่มที่ ๓ จนโครงการสำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี ทางคณะผู้จัดทำ ขอขอบพระคุณ น.อ.อนุสรณ์ วงศ์ปัญญา ผู้อำนวยการโรงเรียนอิเล็กทรอนิกส์ ที่สนับสนุนให้เกิดโครงการสิ่งประดิษฐ์ของนักเรียนจำ น.ท.อุกฤษฏ์ อารมย์อ่อน และผู้ที่เกี่ยวข้องทุกท่านที่ให้คำปรึกษาอันมีประโยชน์จนงานสำเร็จลุล่วงไปได้ด้วยดี รวมทั้งครูที่ปรึกษาโครงการ น.ต.เสถียร ตั้งพรประเสริฐ ว่าที่ ร.ต.นเรศ แสงม่วง และ พ.จ.อ.จตุรงค์ คอนมะลา ที่คอยสนับสนุนการเบิกจ่ายเครื่องมือ และวัสดุอุปกรณ์ที่ใช้ทำโครงการ และให้คำแนะนำให้คำปรึกษาเป็นประโยชน์ในการดำเนินการจัดทำโครงการสิ่งประดิษฐ์นี้ให้ผ่านปัญหาข้อขัดข้องต่าง ๆ มาจนโครงการเสร็จสมบูรณ์ และที่สำคัญทำให้นักเรียนซึ่งเป็นคณะผู้จัดทำได้ มีความรู้ ความสามารถที่จะนำไปศึกษาต่อเพื่อพัฒนาตนเองในอนาคตต่อไป

คณะผู้จัดทำ

กลุ่มที่ ๓

นรจ.วีรพงศ์	จันทร์เพ็ญ
นรจ.พัชระ	สร้อยสุวรรณ
นรจ.พิเชษฐ์	พินหนองหล้า
นรจ.รชต	บุญกอง

สารบัญ

เรื่อง	หน้า
คำนำ	ก
บทคัดย่อ	ข
กิตติกรรมประกาศ	ค
บทที่ 1 บทนำ	
1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของโครงการ	1
1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ	1
1.3 ขอบเขตของโครงการ	1
1.4 ระยะเวลา	2
1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ	2
บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง	
2.1 Radio Frequency Identification (RFID)	3
2.2 Arduino Uno R3	7
2.3 Node MCU ESP8266	9
2.4 Arduino IDE	11
2.5 Line Notify	12
2.6 Google Sheets	12
2.7 Switching Power Supply	13
2.8 Relay	15
2.9 Light Emitting Diode (LED)	17
2.10 ทฤษฎีอื่นๆ ที่เกี่ยวข้อง	17
บทที่ 3 วิธีดำเนินโครงการ	
3.1 ผังการดำเนินงาน	26
3.2 เครื่องมือ วัสดุอุปกรณ์ ในการทำโครงการ	27
3.3 ขั้นตอนการทำโครงการ	27
3.4 ผังการทำงานของเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้ง เตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets	31
3.5 หลักการทำงานของเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้ง เตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets	32
3.6 วงจรการทำงาน	33

สารบัญ (ต่อ)

เรื่อง	หน้า
บทที่ 4 ผลการทดลอง	
4.1 ผลการทดลองความถูกต้อง	35
4.2 ผลการทดลองความรวดเร็ว	36
บทที่ 5 สรุปปัญหา และข้อเสนอแนะ	
5.1 สรุปผลการทำโครงการ	37
5.2 ปัญหา	37
5.3 ข้อเสนอแนะ	37
ภาคผนวก	38
บรรณานุกรม	63
คณะผู้จัดทำ	65

สารบัญรูป

รูปที่	หน้า
2.1 Radio Frequency Identification (RFID)	3
2.2 โครงสร้างภายใน RFID Card	4
2.3 RFID Card แบบ Active	4
2.4 RFID Card แบบ Passive	5
2.5 RFID Card Reader	5
2.6 หลักการทำงาน RFID	6
2.7 บอร์ด Arduino Uno R3 Pinout	7
2.8 บอร์ด Node MCU ESP8266 Pinout	9
2.9 โปรแกรม Arduino IDE	11
2.10 Line Notify	12
2.11 Google Sheets	12
2.12 บล็อกไดอะแกรม Switching Power Supply	13
2.13 Switching Power Supply 12V 3A	15
2.14 Switching Power Supply 5V 6A	15
2.15 โครงสร้าง Relay	15
2.16 4 Channel Relay Module 5V Active Low	16
2.17 Light Emitting Diode (LED)	17
2.18 การเหนี่ยวนำแม่เหล็กไฟฟ้า	18
2.19 การส่งข้อมูล Bit 1 และ Bit 0	19
2.20 การสื่อสารแบบขนาน	20
2.21 รูปแบบการส่งข้อมูลแบบซิงโครนัส	21
2.22 รูปแบบการส่งข้อมูลแบบอะซิงโครนัส	21
2.23 TTL แบบ 0-5V และ TTL แบบ 0-3.3V	22
2.24 TTL เทียบกับ Rs232	22
2.25 เปรียบการทำงานของ OSI MODEL 7 Layers กับการขนส่ง	25
3.1 ฟังก์ชันดำเนินงาน	26
3.2 ทดสอบระบบ	28
3.3 การใช้ Multimeter Digital	29
3.4 การใช้ Oscilloscope	29
3.5 ฟังก์ชันทำงาน	31

สารบัญรูป (ต่อ)

รูปที่	หน้า
3.6 บล็อกไดอะแกรมการทำงาน	32
3.7 วงจรการทำงาน	33
4.1 ทดสอบการแจ้งเตือนผ่าน Line Notify	35
4.2 ทดสอบการบันทึกข้อมูลการเข้าใช้ห้องสมุดใน Google Sheets	35
4.3 ผลการทดสอบความเร็ว	36

สารบัญตาราง

ตารางที่	หน้า
2.1 ข้อมูลจำเพาะ Arduino Uno R3	7
2.2 ข้อมูลจำเพาะ Node MCU ESP8266	9
2.3 ตารางแสดงตำแหน่งขาและหน้าที่ต่างๆ Node MCU ESP8266	10
2.4 การเชื่อมต่อ 4 Channel Relay Module 5V Active Low	17
2.5 คุณลักษณะ และการใช้งานในย่านความถี่ต่างๆ ของ RFID	18
3.1 ระยะเวลาการรับส่งข้อมูลระหว่าง Tag กับ RFID Card Reader	30
4.1 ผลการทดสอบความถูกต้อง	36

บทที่ 1

บทนำ

1.1 ความเป็นมาและความสำคัญของโครงการ

ในปัจจุบันห้องสมุดของ รร.อล.กวก.อล.ทร. มีการเปิดให้ นรจ.รร.อล.กวก.อล.ทร. ได้ใช้บริการเพื่อเข้าไปศึกษาค้นคว้าหาความรู้ในเวลาว่าง ซึ่งในการเข้าห้องสมุดในแต่ละครั้งจะมีการลงชื่อนักเรียนที่เข้าใช้ห้องสมุดประจำวัน และเก็บเป็นฐานข้อมูลให้กับฝ่ายศึกษา เพื่อนำไปพิจารณาคะแนนความเหมาะสมหัวข้อต่างๆ โดยแต่เดิมนั้นจะให้นักเรียนที่ต้องการเข้าใช้ห้องสมุดลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดด้วยตนเอง จึงอาจเกิดความผิดพลาดจากการลืมลงชื่อเข้าห้องสมุด หรือมีนักเรียนมาเข้าใช้ห้องสมุดเป็นจำนวนมาก ทำให้เกิดความล่าช้า และใช้เวลามาก

จากปัญหาข้างต้นดังกล่าว สามารถจัดให้หมดไปได้โดยการสร้างเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets เข้ามาช่วยในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดของนักเรียน ทางกลุ่มโครงการจึงได้คิดจะประดิษฐ์เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets ที่สามารถแจ้งเตือนผ่าน Line Notify ไปยังผู้ดูแลห้องสมุดให้ทราบว่านักเรียนเข้ามาใช้ห้องสมุด และสามารถเก็บข้อมูลเป็นฐานข้อมูลนักเรียนที่เข้าใช้ห้องสมุดใน Google Sheets เพื่อนำข้อมูลไปใช้ประโยชน์ต่อไป

1.2 วัตถุประสงค์ของโครงการ

เพื่อสร้างเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

1.3 ขอบเขตของโครงการ

1.3.1 สร้างเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

1.3.2 รวบรวมรายชื่อนักเรียนที่เข้าใช้ห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร.

1.3.3 แจ้งเตือนรายชื่อนักเรียนและเวลาเข้าใช้ห้องสมุดไปยังผู้ดูแลห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร. ผ่าน Line Notify

1.3.4 เก็บบันทึกข้อมูลเวลาการเข้าใช้ห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร. ของนักเรียนแต่ละคนใน Google Sheets

1.4 ระยะเวลา

ระยะเวลาในการทำโครงการตั้งแต่วันที่ 30 ม.ค. 2566 – 24 มี.ค.2566 (รวม 8 สัปดาห์)

1.5 ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

1.5.1 ได้เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

1.5.2 อำนวยความสะดวกในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร. ที่สามารถบันทึกข้อมูลสถิติได้

1.5.3 มีฐานข้อมูลเวลาที่นักเรียนแต่ละคนเข้าใช้ห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร.

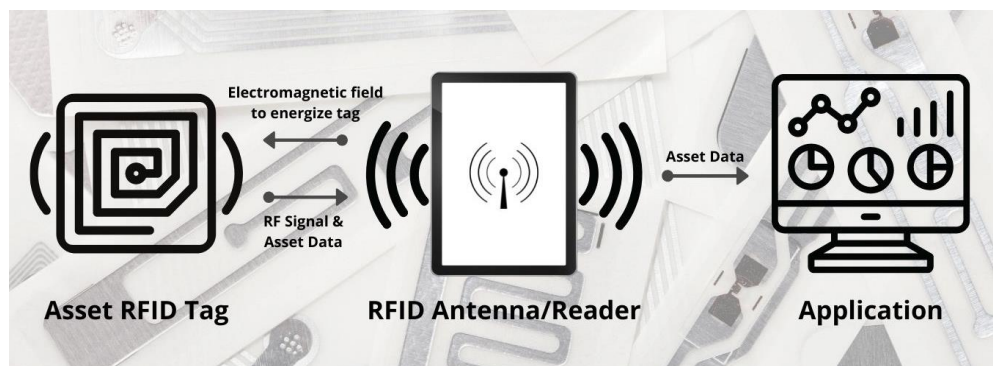
บทที่ 2 ทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง

เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets มีทฤษฎีที่เกี่ยวข้อง ดังนี้

- 2.1 Radio Frequency Identification (RFID)
- 2.2 Arduino Uno R3
- 2.3 Node MCU ESP8266
- 2.4 Arduino IDE
- 2.5 Line Notify
- 2.6 Google Sheets
- 2.7 Switching Power Supply
- 2.8 Relay
- 2.9 Light Emitting Diode (LED)
- 2.10 ทฤษฎีอื่น ๆ ที่เกี่ยวข้อง

2.1 Radio Frequency Identification (RFID)

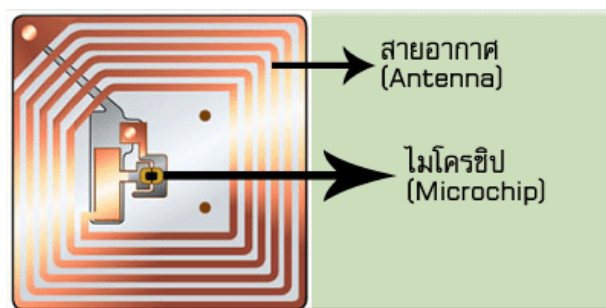
Radio Frequency Identification (RFID) คือ การระบุเอกลักษณ์ด้วยคลื่นวิทยุ หรือเรียกได้ว่าเป็นระบบเก็บข้อมูลทางอิเล็กทรอนิกส์ที่เพิ่มความสามารถในการคำนวณ และการรักษาความปลอดภัยของข้อมูล และส่งคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าแทนการสัมผัส เป็นการนำคลื่นวิทยุมาเป็นคลื่นพาหะเพื่อใช้ในการสื่อสารข้อมูล โดยมีส่วนประกอบ และหลักการทำงาน ดังนี้



รูปที่ 2.1 Radio Frequency Identification (RFID)
ที่มา <https://taylordata.com/solution-areas/rfid/>

2.1.1 Tag หรือ RFID Tag

Tag คือ ชิ้นวัสดุที่มีวงจรรอิเล็กทรอนิกส์อยู่ภายใน และมีคุณสมบัติสามารถรับส่งข้อมูลกับเครื่องอ่านได้ผ่านทางคลื่นวิทยุ โดยอาจใช้คลื่นความถี่เท่าใด หรือใช้กระบวนการสื่อสารแบบใดก็ได้ และจะมีแบตเตอรี่อยู่ภายในหรือไม่ก็ได้ รูปร่างก็มีได้หลากหลายแล้วแต่ความต้องการในการใช้งาน Tag สามารถแบ่งออกได้เป็น 2 ชนิด คือ



รูปที่ 2.2 โครงสร้างภายใน RFID Card

ที่มา http://rfid-datacom.blogspot.com/2008/09/tag_2110.html

1) Active RFID Tag จะมีแบตเตอรี่อยู่ภายในซึ่งใช้เป็นแหล่งจ่ายไฟขนาดเล็ก เพื่อป้อนพลังงานไฟฟ้าให้ Tag ทำงาน การที่ต้องใช้แบตเตอรี่จึงทำให้ Tag มีอายุการใช้งานจำกัดตามอายุของแบตเตอรี่ เมื่อแบตเตอรี่หมดจะไม่สามารถนำ Tag มาใช้งานได้อีก แต่สามารถออกแบบวงจรของ Tag ให้ใช้กระแสไฟน้อย ๆ ในการทำงาน ก็อาจจะมียุการใช้งานนานนับสิบปี



รูปที่ 2.3 RFID Card แบบ Active

ที่มา <https://www.rfidinc.com/uhf-915-mhz-abs-rfid-pallet-tags>

2) Passive Tag ไม่มีแหล่งพลังงาน หรือแบตเตอรี่ภายใน Tag เพราะการทำงานอาศัยพลังงานไฟฟ้าที่เกิดจากการเหนี่ยวนำคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าจาก Reader (มีวงจรกำเนิดไฟฟ้าขนาดเล็กอยู่ในตัว) หรือที่เรียกว่าอุปกรณ์ Transceiver โครงสร้างภายใน Tag แบบ Passive Tag ประกอบด้วย

- 2.1) ส่วนควบคุมการทำงานของภาครับส่งสัญญาณวิทยุ (Analog Front-End)
- 2.2) ส่วนควบคุมภาคลอจิก (Digital Control Unit)
- 2.3) ส่วนของหน่วยความจำ (Memory) อาจจะเป็นแบบ ROM หรือ EEPROM



รูปที่ 2.4 RFID Card แบบ Passive

ที่มา <https://core-electronics.com.au/rfid-nfc-tag-starter-pack-ntag213-13-56mhz.html>

2.1.2 Reader

Reader คือ อุปกรณ์ที่จะทำการเชื่อมต่อกับป้ายเพื่อทำการอ่านหรือเขียนข้อมูลลงในป้ายโดยใช้สัญญาณวิทยุ ซึ่งภายในเครื่องอ่านจะประกอบด้วย เสาอากาศ เพื่อใช้รับ-ส่งสัญญาณ, ภาครับ-ภาคส่งสัญญาณวิทยุ, วงจรควบคุมการอ่าน-เขียนข้อมูล และส่วนที่ติดต่อกับคอนโทรลเลอร์ การเชื่อมต่อเพื่อส่งข้อมูลไปคอนโทรลเลอร์จะใช้การต่อแบบ Serial



รูปที่ 2.5 RFID Card Reader

ที่มา https://www.cctv-th.com/products_detail/view/6525356

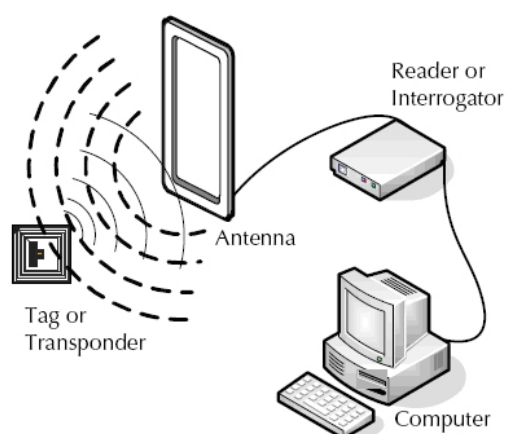
2.1.3 หลักการทำงาน

1) ตัว Reader จะส่งคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าออกมาอยู่ตลอดเวลา และคอยตรวจจับว่า RFID Tag เข้ามาอยู่ในบริเวณของสนามแม่เหล็กไฟฟ้านั้นหรือไม่

2) เมื่อมี RFID Tag เข้ามาอยู่ในบริเวณสนามแม่เหล็กไฟฟ้าแล้ว RFID Tag ก็จะได้รับคลื่นแม่เหล็กไฟฟ้าที่ตัว Reader ส่งออกมาแล้วจึงทำการแปลงไปเป็นพลังงานไฟฟ้าทำให้ RFID Tag เริ่มทำงาน และสะท้อนคลื่นโต้ตอบกลับออกไปยังตัว Reader พร้อมกับข้อมูลที่บันทึกอยู่ในไมโครชิป โดยอาศัยคลื่นพาห์ (Carrier wave) ที่ถูกการ modulate เรียบร้อยแล้วส่งออกมาทางสายอากาศที่อยู่ภายใน RFID Tag

3) คลื่นพาห์ที่ถูกส่งออกมาจาก RFID Tag จะเกิดการเปลี่ยนแปลงเป็นแบบ Amplitude, Frequency หรือ Phase ขึ้นอยู่กับวิธีการ modulate

4) ตัว Reader จะตรวจจับความเปลี่ยนแปลงของคลื่นพาห์ ทำการถอดรหัส แล้วแปลงออกมาเป็นข้อมูลเพื่อนำข้อมูลไปใช้งานต่อไป

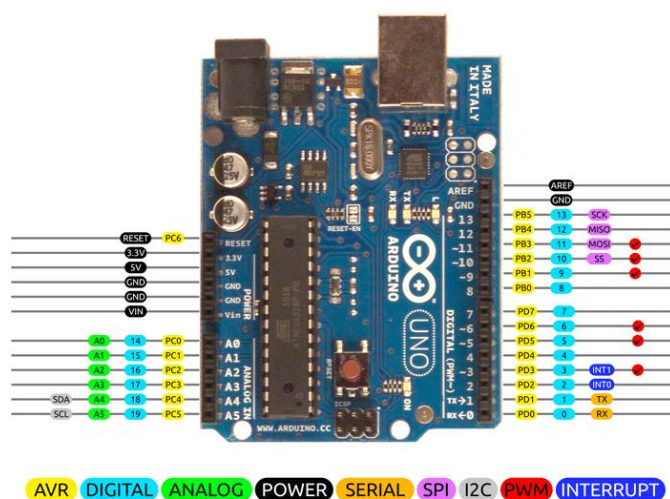


รูปที่ 2.6 หลักการทำงาน RFID

ที่มา <https://www.epc-rfid.info/rfid>

2.2 Arduino Uno R3

Arduino Uno R3 คือ บอร์ด UNO เป็นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ที่ใช้ไอซีเบอร์ ATmega328P เป็นไอซีหลัก ซึ่งภายในตัวไอซีจะมีขา INPUT และ OUTPUT แบบดิจิทัลจำนวน 14 ขา (สามารถใช้เป็นขา PWM output จำนวน 6 ขา) นอกจากนั้นยังมีขาแบบ Analog ไว้ให้ใช้งานจำนวน 6 ขา บนบอร์ดยังมีสิ่งอำนวยความสะดวกมากมายสำหรับผู้เริ่มต้น เช่น ขั้ว USB แบบ B ใช้ในการติดต่อสื่อสารกับคอมพิวเตอร์, ขั้ว DC-IN, ขั้วต่อ ICSP และปุ่ม Reset เป็นต้น ตัวบอร์ดสามารถเลือกใช้แหล่งจ่ายไฟได้จากขั้ว USB หรือขั้ว DC-IN ก็ได้ ทำให้สะดวกมากยิ่งขึ้นในการใช้งาน บอร์ด UNO R3 สามารถใช้ร่วมกับโปรแกรม Arduino IDE ได้ทุกเวอร์ชัน ขนาดของ Flash Memory คือ 32 กิโลไบต์ (โดยถูกจองด้วยโปรแกรม bootloader เป็นจำนวน 0.5 กิโลไบต์) ขนาดของ SRAM คือ 2 กิโลไบต์ และขนาดของ EEPROM คือ 1 กิโลไบต์



รูปที่ 2.7 บอร์ด Arduino Uno R3 Pinout

ที่มา <https://components101.com/microcontrollers/arduino-uno>

2.2.1 ข้อมูลจำเพาะ

ตารางที่ 2.1 ข้อมูลจำเพาะ Arduino Uno R3

ชิปไอซีไมโครคอนโทรลเลอร์	ATmega328P
ใช้แรงดันไฟฟ้า	5V
รองรับการจ่ายแรงดันไฟฟ้า (ที่แนะนำ)	7 – 12V
รองรับการจ่ายแรงดันไฟฟ้า (ที่จำกัด)	6 – 20V
พอร์ต Digital I/O	14 พอร์ต (มี 6 พอร์ต PWM output)
พอร์ต Analog Input	6 พอร์ต
กระแสไฟที่จ่ายได้ในแต่ละพอร์ต	40mA
กระแสไฟที่จ่ายได้ในพอร์ต 3.3V	50mA

พื้นที่โปรแกรมภายใน	32KB พื้นที่โปรแกรม, 500B ใช้โดย Bootloader
พื้นที่แรม	2KB
พื้นที่หน่วยความจำถาวร (EEPROM)	1KB
ความถี่คริสตัล	16MHz
ขนาด	68.6x53.4 mm
น้ำหนัก	25 กรัม

ที่มา <https://www.futurekit.com/th/content/10792/ทำความเข้าใจกับบอร์ด-uno>

2.2.2 ขาต่อใช้งาน Arduino Uno R3

1) ขา INPUT/OUTPUT แบบ DIGITAL จะมีจำนวนขาใช้งานทั้งหมด 14 ขา ซึ่งสามารถกำหนดให้เป็นขา INPUT หรือขา OUTPUT ก็ได้ ตามการเขียนโปรแกรม โดยขาเหล่านี้จะทำงานที่ระดับแรงดัน 5 โวลต์ดีซี กระแสที่สามารถจ่ายและรับได้ 20 มิลลิแอมป์ โครงสร้างภายในขาจะมีตัวต้านทานแบบพูลอัพต่ออยู่ ค่าประมาณ 20-50 กิโลโอห์ม นอกจากนั้นในบางขายังสามารถกำหนดฟังก์ชันพิเศษได้ เช่น

- ขา 0 (RX) และขา 1 (TX) ใช้ในการติดต่อสื่อสารแบบอนุกรมในระดับ TTL
- ขา 2 และขา 3 เป็นขา Interrupt จากภายนอก ตามฟังก์ชัน attachInterrupt()
- ขา PWM ได้แก่ ขา 3,5,6,9,10 และ 11 เป็นขา OUTPUT ขนาด 8 บิต ตามฟังก์ชัน analogWrite()
- ขา 10 (SS), ขา 11 (MOSI), ขา 12 (MISO) และขา 13 (SCK) เป็นขาที่ใช้ในการติดต่อสื่อสารแบบ SPI โดยการใช้ไลบรารี SPI
- ขา 13 เป็นขาที่ต่ออยู่กับ LED บนบอร์ด โดยถ้ากำหนดเป็นขา OUTPUT และมีค่าเป็น High ตัว LED จะติด แต่ถ้ากำหนดเป็น Low ตัว LED จะดับ

2) ขา INPUT แบบ ANALOG จะมีจำนวนขาใช้งานทั้งหมด 6 ขา ซึ่งในแต่ละขาจะมีระดับแรงดันสูงสุด 5 โวลต์ เมื่อเทียบกับกราวด์ และมีความละเอียดขนาด 10 บิต

3) ขา Vin เป็นขารับแหล่งจ่ายไฟจากภายนอก ถ้าทำการจ่ายไฟเข้าที่ขานี้ ไม่ควรทำการจ่ายไฟผ่านขั้ว USB และขั้ว DC-IN

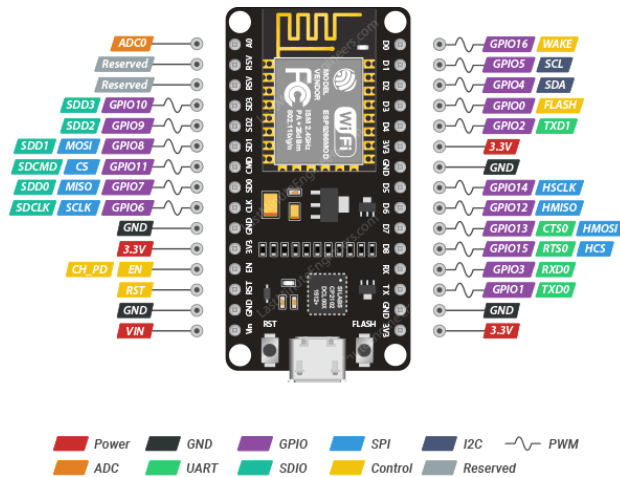
4) ขา Vout 5V เป็นขาจ่ายไฟบวกขนาด 5 โวลต์ดีซี

5) ขา Vout 3.3V เป็นขาจ่ายไฟบวกขนาด 3.3 โวลต์ดีซี กระแสสูงสุด 50 มิลลิแอมป์

6) ขา GND เป็นขากราวด์ของวงจร

2.3 Node MCU ESP8266

บอร์ด Node MCU V3 เป็นบอร์ดไมโครคอนโทรลเลอร์ที่ใช้เฟิร์มแวร์ Lua โอเพ่นซอร์ส ซึ่งเฟิร์มแวร์ดังกล่าวถูกออกแบบให้ใช้กับโมดูล ESP8266 ESP-12E WiFi ทำให้ตัวบอร์ดเหมาะที่จะนำไปพัฒนาและใช้งานในลักษณะของ IoT Applications ข้อดีของตัวบอร์ดนี้ก็คือ มีราคาที่ถูกและผู้พัฒนายังสามารถเขียนโปรแกรมควบคุมผ่านโปรแกรม Arduino IDE ซึ่งง่ายต่อการพัฒนาโปรแกรมในการใช้งานร่วมกับเซ็นเซอร์ต่าง ๆ



รูปที่ 2.8 บอร์ด Node MCU ESP8266 Pinout

ที่มา <https://lastminuteengineers.com/esp8266-pinout-reference/>

2.3.1 ข้อมูลจำเพาะ

ตารางที่ 2.2 ข้อมูลจำเพาะ Node MCU ESP8266

ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์	ESP8266 ESP-12E
ใช้ตัวประมวลผล	Tensilica Xtensa Diamond 32-bit
ตัวบอร์ดกินกระแสประมาณ	70mA (ขณะส่งสัญญาณแบบต่อเนื่อง ประมาณ 200mA) ขณะ Standby กินกระแสน้อยกว่า 200uA
ขาอินเทอร์เฟซต่างๆ จะใช้แรงดัน	3.3V
มีสายอากาศสำหรับ WiFi	อยู่ภายในบอร์ด
มาตรฐานการติดต่อสื่อสาร	802.11 b/g/n
ความถี่ WiFi ที่ใช้	2.4GHz สนับสนุนระบบรักษาความปลอดภัยแบบ WPA / WPA2

มีขาติดต่อสื่อสารแบบดิจิทัล	9 ขา ซึ่งสามารถกำหนดเป็น input หรือ output ก็ได้ (D0-D8 สามารถใช้เป็นขา GPIO, PWM, IIC เป็นต้น) โดยแต่ละขา สามารถรับและจ่ายกระแสได้สูงสุด 12mA
มีขาติดต่อสื่อสารแบบอนาล็อก	1 ขา ซึ่งจะสามารถกำหนดเป็น input ได้เท่านั้น มีความละเอียด 10 บิต (0-1023)
สามารถกำหนด Transfer Rate ได้ตั้งแต่	110-460,800bps
สนับสนุนการติดต่อสื่อสารแบบ	UART / GPIO
ขนาดของ Flash Memory คือ	16 เมกกะไบต์ (โดยถูกจองด้วยโปรแกรม bootloader เป็นจำนวน 0.5 กิโลไบต์)
ขนาดของ SRAM คือ	64 กิโลไบต์ และขนาดของ EEPROM คือ 512 ไบต์
ขนาดบอร์ด	ยาว 58 มิลลิเมตร กว้าง 31 มิลลิเมตร

ที่มา <https://www.futurekit.com/th/content/10850/ทำความรู้จักกับบอร์ด-nodemcu>

2.3.2 การต่อขาใช้งาน Node MCU ESP8266

1) ขา INPUT/OUTPUT แบบ DIGITAL จะมีจำนวนขาใช้งานทั้งหมด 11 ขา ได้แก่ (D0-D8 ,RX ,Tx) ซึ่งสามารถกำหนดให้เป็นขา INPUT หรือขา OUTPUT ก็ได้ ตามการเขียนโปรแกรม โดยขานี้จะทำงานที่ระดับแรงดัน 3.3 โวลต์ดีซี กระแสที่สามารถจ่ายและรับได้ 12 มิลลิแอมป์ นอกจากนี้ในบางขา ยังสามารถกำหนดฟังก์ชันพิเศษได้

2) ขา INPUT แบบ ANALOG จะมีจำนวนขาใช้งาน 1 ขา (A0) ซึ่งในแต่ละขาจะมีระดับแรงดันสูงสุด 3.3 โวลต์ เมื่อเทียบกับกราวด์ และมีความละเอียดขนาด 10 บิต

3) ขา Vin เป็นขารับแหล่งจ่ายไฟจากภายนอก ถ้าทำการจ่ายไฟเข้าที่ขานี้ ไม่ควรทำการจ่ายไฟผ่านขั้ว USB

4) ขา VU เป็นขาจ่ายไฟบวกขนาด 5 โวลต์ดีซี โดยแรงดัน 5 โวลต์ดีซีนี้ได้มาจากขั้ว USB

5) ขา Vout 3.3V เป็นขาจ่ายไฟบวกขนาด 3.3 โวลต์ดีซี กระแสสูงสุดประมาณ 500 มิลลิแอมป์

6) ขา GND เป็นขากราวด์ของวงจร

ตารางที่ 2.3 ตารางแสดงตำแหน่งขาและหน้าที่ต่างๆ Node MCU ESP8266

สัญลักษณ์บนบอร์ด	GPIO	หน้าที่ของขา	รายละเอียด
D0	GPIO16	Wake up	ขณะ Boot จะมีสถานะเป็น HIGH
D1	GPIO5	SCL	I2C
D2	GPIO4	SDA	I2C

D3	GPIO0	FLASH	ต่ออยู่กับสวิตช์ FLASH ,ไม่แนะนำให้สถานะเป็น LOW เพราะทำให้ไม่สามารถ Boot ได้
D4	GPIO2	BUILT-IN LED	ไม่แนะนำให้สถานะเป็น LOW เพราะจะทำให้ไม่สามารถ Boot ได้
D5	GPIO14	SCLK	SPI
D6	GPIO12	MISO	SPI
D7	GPIO13	MOSI	SPI
D8	GPIO15	CS	SPI ,ไม่แนะนำให้สถานะเป็น HIGH เพราะจะทำให้ไม่สามารถ Boot ได้
RX	GPIO3	RX	อาจใช้งานเป็นขา Input ได้, ขณะ Boot จะมีสถานะเป็น HIGH
TX	GPIO1	TX	อาจใช้งานเป็นขา Input ได้, ขณะ Boot จะมีสถานะเป็น HIGH, ไม่แนะนำให้มีสถานะเป็น LOW เพราะจะทำให้ไม่สามารถ Boot ได้
A0	ADC0	Input เท่านั้น	ขา Input แบบ Analog

ที่มา <https://www.futurekit.com/th/content/10850/ทำความเข้าใจกับบอร์ด-nodemcu>

2.4 Arduino IDE

Arduino IDE คือ ซอฟต์แวร์เครื่องมือสำหรับพัฒนาโปรแกรมด้วยภาษา C / C++ สำหรับควบคุมบอร์ด Arduino และเครื่องมือต่าง ๆ ที่จำเป็นสำหรับใช้งานบอร์ด Arduino เช่น Serial Monitor , Compile ,Libraries ฯลฯ

IDE (Integrated Development Environment) คือ ซอฟต์แวร์เครื่องมือสำหรับพัฒนาโปรแกรม ซึ่งมีสิ่งอำนวยความสะดวกต่าง ๆ เช่น RUN ,Compile ,DEBUG ซึ่งมี GUI ที่ถูกออกแบบมาให้มีสภาวะแวดล้อม (Environment) เหมาะสมการพัฒนาโปรแกรม โดยหน้าที่หลักของ IDE คือการเขียนไฟล์ เปิดไฟล์ บันทึกไฟล์ ทดสอบการทำงาน จัดเตรียมข้อมูล รวมถึงจัดการ Directory สำหรับภาษานั้น ๆ ที่รองรับ

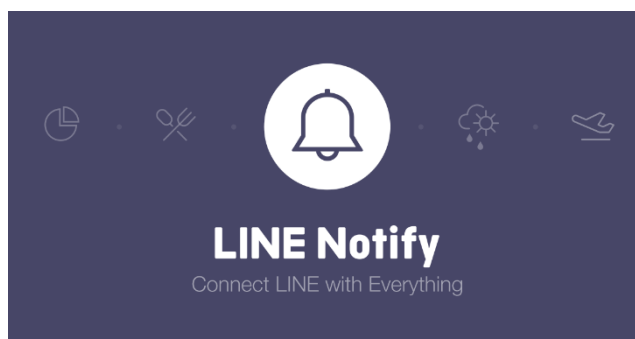


รูปที่ 2.9 โปรแกรม Arduino IDE

ที่มา <https://www.techtonions.com/getting-familiar-with-arduino-ide/>

2.5 Line Notify

Line Notify คือ บริการรับการแจ้งเตือนจากบัญชีทางการในรูปแบบ API (Application Program Interface) ส่วนต่อประสานโปรแกรมประยุกต์ สำหรับโปรแกรมเมอร์ นักพัฒนาซอฟต์แวร์ นำไปใช้ต่อยอดพัฒนาโปรเจกต์ต่าง ๆ เชื่อมต่อกับเว็บเซอร์วิส เช่น Github ,IFTTT และ Mackerl สร้างการแจ้งเตือนแบบข้อความไปยังกลุ่มหรือบัญชีส่วนตัวได้โดยไม่เสียค่าใช้จ่าย



รูปที่ 2.10 Line Notify

ที่มา <https://notify-bot.line.me/en/>

2.6 Google Sheets

Google Sheets เป็นแอปพลิเคชันในกลุ่มของ Google Drive ซึ่งเป็นนวัตกรรมของ Google มีลักษณะการทำงานคล้ายกันกับ Microsoft Excel คือสามารถสร้าง Column, Row สามารถใส่ข้อมูลต่างๆ ลงไปใน Cell ได้ และ คำนวณสูตรต่าง ๆ ได้



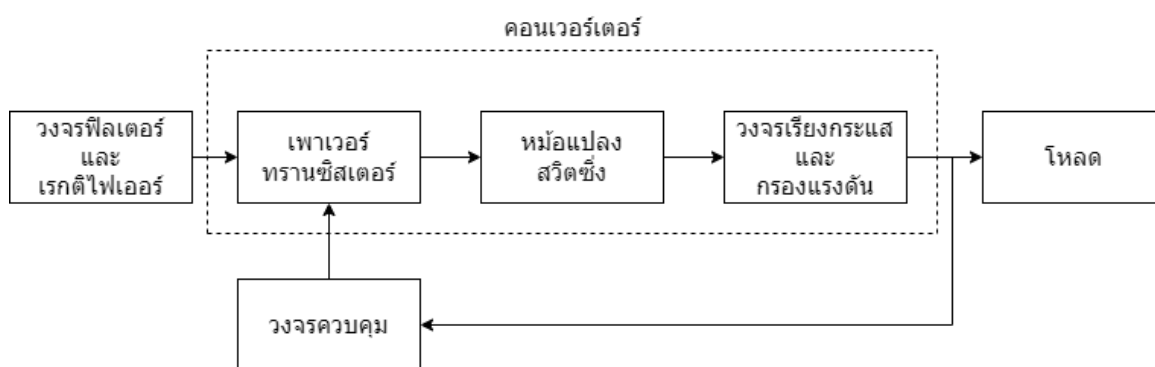
รูปที่ 2.11 Google Sheets

ที่มา <https://www.mindphp.com/บทความ/google-sheet.html>

2.7 Switching Power Supply

Switching Power Supply เป็นแหล่งจ่ายไฟตรงคงค่าแรงดันแบบหนึ่ง และสามารถเปลี่ยนแรงดันไฟจากไฟสลับโวลต์สูง ให้เป็นแรงดันไฟตรงค่าต่ำ เพื่อใช้ในงานอิเล็กทรอนิกส์ได้เช่นเดียวกันแหล่งจ่ายไฟเชิงเส้น (Linear Power Supply) ถึงแม้เพาเวอร์ซัพพลายทั้งสองแบบจะต้องมีการใช้หม้อแปลงในการลดทอนแรงดันสูงให้เป็นแรงดันต่ำเช่นเดียวกัน แต่สวิตซิงเพาเวอร์ซัพพลายจะต้องการใช้หม้อแปลงที่มีขนาดเล็ก และน้ำหนักน้อย เมื่อเทียบกับแหล่งจ่ายไฟเชิงเส้น อีกทั้งสวิตซิงเพาเวอร์ซัพพลายยังมีประสิทธิภาพสูงกว่าอีกด้วย

Switching Power Supply ในปัจจุบันมีหลากหลายรุ่นที่ใช้กันแพร่หลายในงานอุตสาหกรรม เช่น Switching Power Supply แปลงแรงดันไฟฟ้ากระแสสลับจาก 220VAC เป็นแรงดันไฟฟ้ากระแสตรง 12VDC (1.2A, 3A, 5A, 10A) หรือ 5VDC (2A, 6A, 10A, 20A) เป็นต้น



รูปที่ 2.12 บล็อกไดอะแกรม Switching Power Supply

ที่มา https://www.cpe.ku.ac.th/~yuen/204471/power/switching_regulator/

2.7.1 หลักการทำงานของ Switching Power Supply

ไฟกระแสสลับขาเข้า (AC Input) พลังงานไฟฟ้าในส่วนี้ จะมาจากปลั๊กไฟ โดยที่รู้แล้วว่าไฟที่ใช้กันอยู่จะเป็นไฟฟ้ากระแสสลับที่มีขนาดแรงดัน 220v ความถี่ 50 Hz เมื่อเสียบปลั๊กไฟกระแสไฟฟ้าก็จะวิ่งตามตัวนำเข้ามายังเครื่องใช้ไฟฟ้า

ไดโอดบริดจ์เรกติไฟเออร์ (Bridge Rectifier) ซึ่งอาจจะอยู่ในรูปของตัว IC หรือแบบที่นำไดโอด 4 ตัวมาต่อกันให้เป็นวงจรบริดจ์เรกติไฟเออร์

วงจรกรองแรงดัน วงจรกรองแรงดันนี้จะทำหน้าที่กรองแรงดันไฟไม่ว่าจะเป็นแบบกระแสสลับหรือกระแสตรงก็ตาม ที่เข้ามาให้มีความบริสุทธิ์จริงๆ เพื่อป้องกันแรงดันไฟฟ้าที่ผิดปกติเช่นไฟกระชาก ซึ่งเป็นผลให้วงจรต่างๆ ในเพาเวอร์ซัพพลายเกิดความเสียหายขึ้นได้

หม้อแปลงไฟฟ้า (Transformer) หม้อแปลงที่ใช้ในวงจรสวิตชิงซัพพลายจะเป็นหม้อแปลงที่มีหน้าที่ในการแปลงไฟที่ได้จากภาคสวิตชิง ซึ่งก็รับแรงดันไฟมาจากภาคเรกติไฟเออร์อีกต่อหนึ่ง โดยแรงดันไฟที่กระแสตรงที่มีค่าแรงดันสูงขนาดประมาณ 300 v ดังนั้นหม้อแปลงตัวนี้ก็จะทำหน้าที่ในการแปลงแรงดันไฟกระแสตรงสูงนี้ให้มีระดับแรงดันที่ลดต่ำลงมา เพื่อที่จะสามารถใช้งานกับเครื่องคอมพิวเตอร์ได้ ก่อนที่จะส่งไปให้วงจรควบคุมแรงดันต่อไป

วงจรควบคุมแรงดัน (Voltage Control) เป็นวงจรที่จะกำหนดค่าของแรงดันไฟฟ้ากระแสตรงที่ได้รับมาจากหม้อแปลงไฟฟ้า เพื่อที่จะให้ได้ระดับแรงดันที่เหมาะสมกับอุปกรณ์ต่างๆ โดยค่าของระดับแรงดันไฟฟ้านี้ก็จะมีขนาด 5v และ 12v สำหรับพาวเวอร์ซัพพลายที่ใช้กับเมนบอร์ดแบบ AT แต่ถ้าเป็นพาวเวอร์ซัพพลายที่ใช้กับเมนบอร์ดที่เป็นแบบ ATX ก็จะต้องมีวงจรควบคุมแรงดันให้ออกมามีขนาด 3.3v เพิ่มอีกหนึ่ง (ซึ่งซีพียูรุ่นเก่าที่ใช้แรงดันไฟขนาด 3.3 v นี้ก็สามารถที่จะดึงแรงดันไฟในส่วนนี้ไปเลี้ยงซีพียูได้เลย)

วงจรควบคุม เป็นวงจรที่ใช้ในการควบคุมวงจรสวิตชิงว่าจะให้ทำการจ่ายแรงดันไปให้กับหม้อแปลงหรือไม่ และแน่นอนว่าในส่วนนี้จะทำงานร่วมกับวงจรลอจิกที่อยู่บนเมนบอร์ด เมื่อวงจรลอจิกส่งสัญญาณกลับมาให้แก่วงจรควบคุม วงจรควบคุมก็จะสั่งการให้วงจรสวิตชิงทำงานภาคเรกติไฟเออร์ (Rectifier) หลังจากทีไฟกระแสสลับ 220v ได้วิ่งผ่านฟิวส์ และวงจรกรองแรงดันเรียบร้อยแล้วก็จะตรงมายังภาคเรกติไฟเออร์ โดยหน้าที่ของเจ้าเรกติไฟเออร์ ก็คือ การแปลงไฟกระแสสลับ ให้มาเป็นไฟกระแสตรง ซึ่งก็ประกอบไปด้วย

วงจรสวิตชิง (Switching) เป็นวงจรที่ใช้ในการทำงานร่วมกับวงจรควบคุม (Control Circuit) เพื่อตรวจสอบว่าควรจ่ายแรงดันทั้งหมดให้กับระบบหรือไม่ โดยถ้าวงจรควบคุมส่งสัญญาณมาให้กับวงจร สวิตชิงว่าให้ทำงาน ก็จะเริ่มจ่ายแรงดันไฟฟ้าที่ได้จากภาคเรกติไฟเออร์ไปให้กับหม้อแปลงต่อไป



รูปที่ 2.13 Switching Power Supply 12V 3A

ที่มา https://www.bestsolar.in.th/product/switching_power_supply_12vdc_3a_36w/

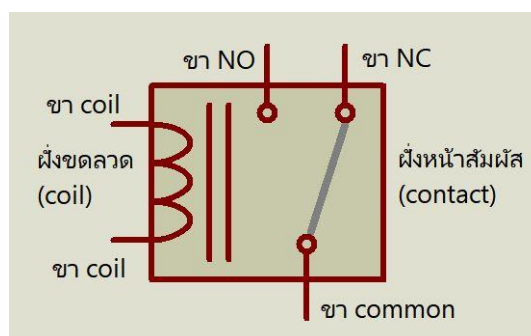


รูปที่ 2.14 Switching Power Supply 5V 6A

ที่มา <https://www.zonemaker.com/product/1954/5v-6a-30w-dc-switching-power-supply-jcpower-2>

2.8 Relay

Relay คืออุปกรณ์ที่เปลี่ยนพลังงานไฟฟ้าให้เป็นพลังงานแม่เหล็ก เพื่อใช้ในการดึงดูดหน้าสัมผัสของคอนแทคให้เปลี่ยนสถานะ โดยการป้อนกระแสไฟฟ้าให้กับขดลวด เพื่อทำการปิดหรือเปิดหน้าสัมผัสคล้ายกับสวิตช์อิเล็กทรอนิกส์ ซึ่งเราสามารถนำรีเลย์ไปประยุกต์ใช้ ในการควบคุมวงจรต่าง ๆ ในงานช่างอิเล็กทรอนิกส์มากมาย



รูปที่ 2.15 โครงสร้าง Relay

ที่มา <https://www.blockdit.com/posts/5ed0946cc3f50d0cc292d39a>

2.8.1 ส่วนสำคัญหลัก

1) ส่วนของขดลวด (coil) เหนียวนำกระแสต่ำ ทำหน้าที่สร้างสนามแม่เหล็กไฟฟ้าให้แกนโลหะไปกระตุ้นให้หน้าสัมผัสต่อกัน ทำงานโดยการรับแรงดันจากภายนอกต่อคร่อมที่ขดลวดเหนียวนำนี้ เมื่อขดลวดได้รับแรงดัน(ค่าแรงดันที่รีเลย์ต้องการขึ้นกับชนิดและรุ่นตามที่ถูกผลิตกำหนด) จะเกิดสนามแม่เหล็กไฟฟ้าทำให้แกนโลหะด้านในไปกระตุ้นให้แผ่นหน้าสัมผัสต่อกัน

2) ส่วนของหน้าสัมผัส (contact) ทำหน้าที่เหมือนสวิตช์จ่ายกระแสไฟให้กับอุปกรณ์ที่เราต้องการนั่นเอง

2.8.2 จุดต่อใช้งาน

1) จุดต่อ NC ย่อมาจาก normal close หมายความว่าปกติปิด หรือ หากยังไม่จ่ายไฟให้ขดลวดเหนียวนำหน้าสัมผัสจะติดกัน โดยทั่วไปเรามักต่อจุดนี้เข้ากับอุปกรณ์หรือเครื่องใช้ไฟฟ้าที่ต้องการให้ทำงานตลอดเวลา

2) จุดต่อ NO ย่อมาจาก normal open หมายความว่าปกติเปิด หรือหากยังไม่จ่ายไฟให้ขดลวดเหนียวนำหน้าสัมผัสจะไม่ติดกัน โดยทั่วไปเรามักต่อจุดนี้เข้ากับอุปกรณ์หรือเครื่องใช้ไฟฟ้าที่ต้องการควบคุมการเปิดปิด

3) จุดต่อ C ย่อมาจาก common คือจุดรวมที่ต่อมาจากแหล่งจ่ายไฟ

2.8.3 4 Channel Relay Module 5V Active Low

4 Channel Relay Module 5V Active Low With Optocoupler โมดูลรีเลย์ 4 ช่อง แบบ Active Low ตัดต่อไฟได้สูงสุด 250V กระแส 10A รีเลย์ 4 ตัว เพื่อใช้งานในการควบคุมอุปกรณ์ไฟฟ้า รับกระแสได้สูงถึง 10 A ใช้งานได้ทั้งไฟฟ้กระแสตรง และ กระแสสลับ ใช้แรงดันระดับ 5V มี LED แสดงสถานะการทำงานของรีเลย์ ออกแบบให้ป้องกันวงจรด้านควบคุมออกจากด้านกำลังโดยการใส่การส่งผ่านด้วยแสง (Optocoupler) ในทุกตัวรีเลย์



รูปที่ 2.16 4 Channel Relay Module 5V Active Low

ที่มา http://arduinolearning.com/code/5-volt-4-channel-arduino-relay-module-example.php#google_vignette

ตารางที่ 2.4 การเชื่อมต่อ 4 Channel Relay Module 5V Active Low

Pin	Connection
JD-VCC	5V Supply for Relays
VCC	5V Supply
GND	GND
IN1	Logic Input for Relay 1
IN2	Logic Input for Relay 2
IN3	Logic Input for Relay 3
IN4	Logic Input for Relay 4

ที่มา <https://www.arduino4.com/product/117/4-channel-relay-module-5v-low-trigger-with-optocoupler>

2.9 Light Emitting Diode (LED)

LED คือ ไดโอดเปล่งแสง ย่อมาจากคำว่า (Light-Emitting Diode) ซึ่งสามารถเปล่งแสงออกมาได้ แสงที่เปล่ง ออกมาประกอบด้วยคลื่นความถี่เดียวและเฟสต่อเนื่องกัน ซึ่งต่างกับแสงธรรมดาที่ตาคน มองเห็น โดยหลอด LED สามารถเปล่งแสงได้เมื่อกำลังกระแสไฟฟ้าเข้าเพียงเล็กน้อยเท่านั้น



รูปที่ 2.17 Light Emitting Diode (LED)

ที่มา <https://shopee.com.my/5mm-Light-Emitting-Diode-%28LED%29-2-Pins-i.61559496.1630611078>

2.10 ทฤษฎีอื่น ๆ ที่เกี่ยวข้อง

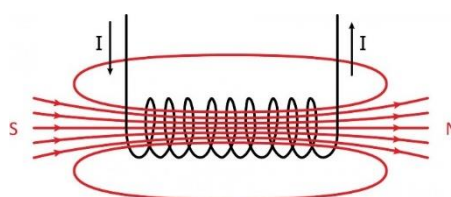
2.10.1 การเกิดกระแสเหนี่ยวนำ

กฎของฟาราเดย์ กล่าวว่า “ถ้ามีฟลักซ์แม่เหล็กผ่านขดลวดตัวนำมีค่าเปลี่ยนแปลง จะมีแรงเคลื่อน ไฟฟ้าเหนี่ยวนำเกิดขึ้นใน ขดลวดตัวนำนั้น” โดยทิศของแรงเคลื่อนไฟฟ้าเหนี่ยวนำมีทิศตรงข้าม กับแรงเคลื่อนไฟฟ้าเดิม

ฟาราเดย์ ได้ศึกษา และทดลองเกี่ยวกับกระแสเหนี่ยวนำเป็นคนแรก โดยใช้แท่งแม่เหล็กเคลื่อนที่เข้าไปในขดลวดโซเลนอยด์ จากการทดลอง พบว่า เกิดกระแสขึ้นทุกครั้งที่แท่งแม่เหล็กเคลื่อนที่เข้าออกจากขดลวด หรือขดลวดเคลื่อนที่เข้าหาหรือออกจากแท่งแม่เหล็ก ซึ่งกระแสที่เกิดขึ้นในขดลวดมีทิศตรงข้ามและเมื่อกลับขั้วของแท่งแม่เหล็กก็จะทำให้กระแสไหลเปลี่ยนทิศไปด้วย กระแสไฟฟ้าที่เกิดขึ้นนี้เรียกว่า กระแสเหนี่ยวนำ

ปริมาณของกระแสเหนี่ยวนำจะมีค่ามากหรือน้อย ขึ้นอยู่กับ

- 1) ความแรงขั้วของแท่งแม่เหล็ก ถ้ามีแรงมากก็จะเกิดกระแสมาก
- 2) ความเร็วของแท่งแม่เหล็กหรือขดลวด ถ้าเคลื่อนที่เร็วเกิดกระแสมาก
- 3) จำนวนรอบของขดลวด จำนวนรอบมากเกิดกระแสมาก



รูปที่ 2.18 การเหนี่ยวนำแม่เหล็กไฟฟ้า

ที่มา <https://community.robotshop.com/tutorials/show/electronics-done-quick-5-inductors>

2.10.2 ความถี่ที่ใช้ใน RFID

ปัจจุบันย่านความถี่สำหรับการใช้งาน RFID ทั่วโลกจะอยู่ในย่านความถี่ ISM Band (Industrial-Scientific-Medical) ซึ่งเป็นย่านความถี่ที่หลายประเทศกำหนดไว้สอดคล้องกันในการอนุญาตให้ใช้งานในเชิงอุตสาหกรรม วิทยาศาสตร์ และการแพทย์ มี 4 ย่านความถี่ และสำหรับย่านความถี่ใน ISM Band ที่กำหนดให้ใช้สำหรับ RFID ทั้ง 4 ย่านความถี่มีดังนี้

- 1) ย่านความถี่ต่ำ (Low Frequency : LF)
- 2) ย่านความถี่สูง (High Frequency : HF)
- 3) ย่านความถี่สูงยิ่ง (Ultra High Frequency : UHF)
- 4) ย่านความถี่ไมโครเวฟ (Microwave frequency)

ตารางที่ 2.5 คุณลักษณะ และการใช้งานในย่านความถี่ต่างๆ ของ RFID

ย่านความถี่	คุณลักษณะ	การใช้งาน
ย่านความถี่ต่ำ 100-500 kHz ความถี่มาตรฐานที่ใช้งาน ทั่วไปคือ 125 kHz	-ระยะการรับส่งข้อมูลใกล้ (50 cm) -ต้นทุนไม่สูง -ความเร็วในการอ่านข้อมูลต่ำ -ความถี่ในย่านนี้เป็นที่แพร่หลายทั่วโลก	-Access Control -ปศุสัตว์ -ระบบคางคัง -รถยนต์

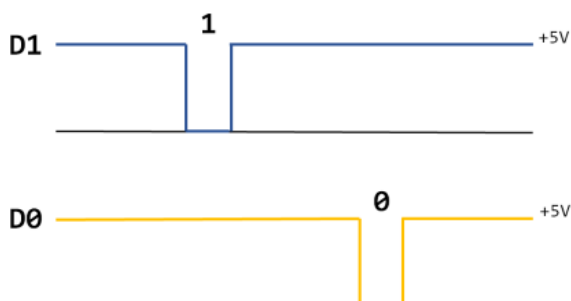
ย่านความถี่สูง 10-15 MHz ความถี่มาตรฐานที่ใช้งาน ทั่วไปคือ 13.56 MHz	-ระยะการรับส่งข้อมูลปานกลาง (3 m) -ราคามีแนวโน้มถูกลงในอนาคต -ความเร็วในการอ่านข้อมูลปานกลาง -ความถี่ในย่านนี้เป็นที่แพร่หลายทั่วโลก	-Access Control -สมาร์ทการ์ด
ย่านความถี่สูงยิ่ง 850-950 MHz และ ย่านความถี่ไมโครเวฟ 2.4-5.8 GHz ความถี่มาตรฐานที่ใช้งาน ทั่วไปคือ 2.45 GHz	-ระยะการรับส่งข้อมูลไกล (10 m) -ความเร็วในการอ่านข้อมูลสูง -ราคาแพง	-รถไฟ -ระบบเก็บค่าผ่านทาง

ที่มา <http://sutir.sut.ac.th:8080/sutir/bitstream/123456789/7129/2/Fulltext.pdf>

2.10.3 การเชื่อมต่อสื่อสารแบบ Wiegand (Wiegand Interface)

การสื่อสารข้อมูลแบบ Wiegand Interface เป็นมาตรฐาน การส่งข้อมูลแบบ Digital ออกแบบมา ในปี 1980

Wiegand Interface ใช้สาย 3เส้น โดยสายหนึ่งเป็นสายกราวด์ทั่วไป และอีก 2 สายเป็นสายส่งข้อมูล โดยปกติจะเรียกว่า DATA0 และ DATA1 หรือเรียกว่า "D0" และ "D1" หรือ "Data Low" และ "Data High" เมื่อไม่มีการส่งข้อมูล ทั้ง DATA0 และ DATA1 จะถูกดึงขึ้นไปในระดับแรงดันไฟฟ้า "สูง" ซึ่งโดยปกติจะเป็น +5 VDC เมื่อส่ง Bit 0 สาย DATA0 จะถูกดึงไปที่แรงดันไฟฟ้าต่ำ ในขณะที่สาย DATA1 จะอยู่ที่ไฟฟ้าแรงสูง เมื่อส่ง Bit 1 สาย DATA1 จะถูกดึงไปที่แรงดันไฟฟ้าต่ำ ในขณะที่ DATA0 จะอยู่ที่แรงดันไฟฟ้าสูง



รูปที่ 2.19 การส่งข้อมูล Bit 1 และ Bit 0

ที่มา <https://www.codeproject.com/Articles/1250921/Wieganduino-Generate-Wiegand-Codes-with-Arduino>

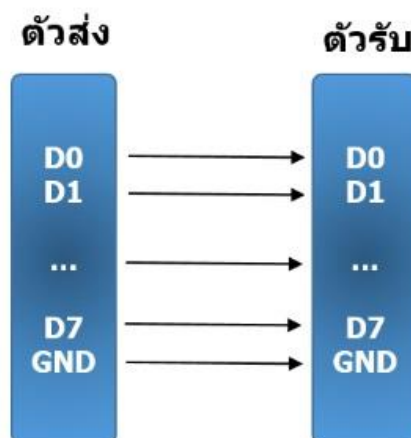
Wiegand protocol 26 bits

โปรโตคอลการสื่อสารที่ใช้บน Wiegand Interface เรียกว่าโปรโตคอล Wiegand รูปแบบ Wiegand ดั้งเดิมมีพาริตีบิตหนึ่งบิต รหัสสิ่งอำนวยความสะดวก 8 บิต รหัส ID 16 บิต และพาริตีบิตต่อท้าย รวมเป็น 26 บิต พาริตีบิตแรกคำนวณจาก 12 บิตแรกของรหัสและพาริตีบิตต่อท้ายจาก 12 บิตสุดท้าย

2.10.4 พื้นฐานการรับส่งข้อมูล

การรับส่งข้อมูลในระบบคอมพิวเตอร์หมายถึง การรับส่งข้อมูลเป็นจำนวนไบต์ ระหว่างอุปกรณ์คอมพิวเตอร์หรือไมโครคอนโทรลเลอร์กับอุปกรณ์อื่นที่เกี่ยวข้อง ซึ่งแบ่งเป็นประเภทใหญ่ๆได้ 2 ประเภท คือ

1) การสื่อสารแบบขนาน (Parallel Communication) สามารถทำได้โดยการส่งข้อมูลจากตัวส่ง (Transmitter) ไปยังตัวรับ (Receiver) ครั้งละ 1 ไบต์ ซึ่งจำเป็นต้องใช้สายสัญญาณ 1 เส้น ในการส่งข้อมูล 1 บิต ดังนั้นการส่งข้อมูลจำนวน 1 ไบต์ จำเป็นต้องใช้สายสัญญาณอย่างน้อย 9 เส้น ดังรูป การสื่อสารแบบขนาน คือต้องใช้สายสัญญาณ 8 สาย สำหรับการส่งข้อมูล และ 1 สาย สำหรับกราวด์ ในการส่งข้อมูล ข้อดีของการสื่อสารแบบขนานคือมีความเร็วในการส่งข้อมูลสูง ข้อเสียคือใช้สายสัญญาณในการส่งข้อมูลจำนวนมาก

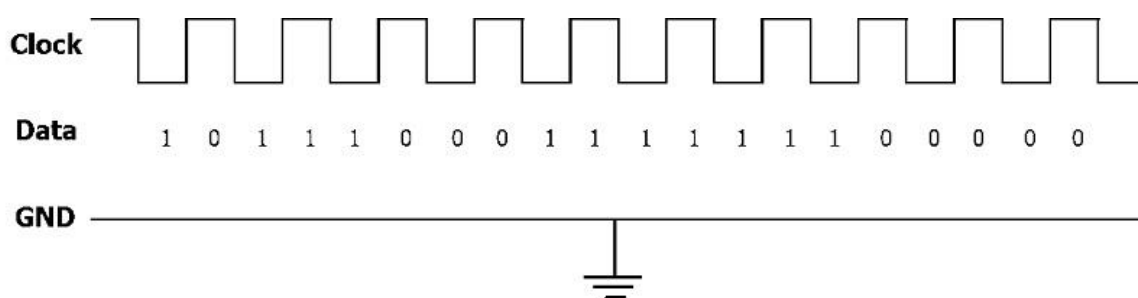


รูปที่ 2.20 การสื่อสารแบบขนาน

ที่มา <https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-to-use-uart/>

2) การสื่อสารแบบอนุกรม (Serial Communication) สามารถทำได้โดยการส่งข้อมูลจากตัวส่ง (Transmitter) ไปยังตัวรับ (Receiver) ครั้งละ 1 ไบต์ ดังนั้นการส่งข้อมูลจำนวน 1 ไบต์ จำเป็นต้องใช้สายสัญญาณอย่างน้อย 2 เส้น ในการส่งข้อมูล คือต้องใช้สายสัญญาณ 1 สาย สำหรับการส่งข้อมูล และ 1 สาย สำหรับกราวด์ สามารถแบ่งการสื่อสารแบบอนุกรมออกเป็น 2 ประเภท คือ

- แบบซิงโครนัส (Synchronous) เป็นรูปแบบหนึ่งของการสื่อสารข้อมูล โดยใช้สัญญาณ Clock มาเป็นตัวกำหนดจังหวะในการรับส่งข้อมูล การส่งข้อมูลแบบนี้ เป็นการรับส่งที่ค่อนข้างมีเสถียรภาพ และส่งได้ด้วยความเร็วสูง มีโอกาสที่ข้อมูลจะสูญหายระหว่างการส่งน้อย ตัวอย่างการส่งข้อมูลลักษณะนี้เช่น I2C, I2S, SPI



รูปที่ 2.21 รูปแบบการส่งข้อมูลแบบซิงโครนัส

ที่มา <https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-to-use-uart/>

- แบบอะซิงโครนัส (Asynchronous) เป็นการส่งข้อมูลที่ไม่ต้องใช้สัญญาณ Clock มาเป็นตัวกำหนดจังหวะการรับส่งข้อมูล แต่ใช้วิธีกำหนดรูปแบบการรับส่งข้อมูลขึ้นมาแทน และอาศัยการกำหนดอัตราเร็วของการรับ และส่งที่เท่ากันทั้งฝั่งรับและฝั่งส่ง ข้อดีของการใช้ Asynchronous คือสามารถสื่อสารแบบ Full Duplex รับ และ ส่งได้ในเวลาเดียวกัน แต่การสื่อสารแบบ Asynchronous มีโอกาสที่ข้อมูลจะสูญหายขณะรับหรือส่งข้อมูลมากกว่าแบบ Synchronous



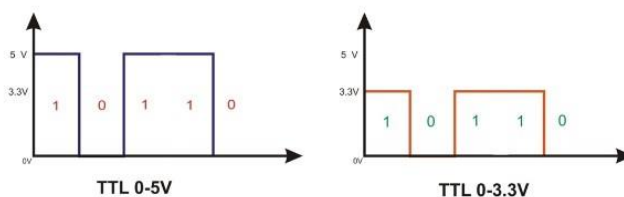
รูปที่ 2.22 รูปแบบการส่งข้อมูลแบบอะซิงโครนัส

ที่มา <https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-to-use-uart/>

2.10.5 UART

UART ย่อมาจากคำว่า Universal Asynchronous Receiver Transmitter หมายถึงอุปกรณ์ทางคอมพิวเตอร์ที่ทำหน้าที่สื่อสารข้อมูลอนุกรมแบบอะซิงโครนัส โดยผู้ใช้สามารถกำหนดรูปแบบที่ใช้ในการรับส่งข้อมูล กำหนดอัตราเร็วในการรับส่งข้อมูลในหน่วยบิตต่อวินาทีหรือบอดเรท (Baud rate) ให้แก่อุปกรณ์ที่จะติดต่อสื่อสารกันให้มีค่าตรงกันจึงจะสามารถสื่อสารกันได้ สายสัญญาณที่ใช้จะใช้สาย 2 เส้น คือ Tx ในการส่งข้อมูล และ Rx ในการรับข้อมูล ระดับของสัญญาณดิจิทัลที่ใช้ในการรับ-ส่งข้อมูลของ UART มีอยู่ 2 แบบ คือ

1) TTL (Transistor-Transistor Logic) เป็นระดับแรงดันที่ถูกกำหนดขึ้นในยุคแรก ๆ เพื่อใช้ในการสื่อสารระหว่าง Transistor กับ Transistor ภายในวงจรรวม ระดับแรงดันของสัญญาณ TTL จะมีค่าอยู่ที่ 0 – 5 V แต่ในปัจจุบันมีอุปกรณ์หลายชนิดที่ทำงานในช่วง 0 – 3.3 V หรือเรียกอีกอย่างว่า LVTTTL (Low Voltage TTL) ตัวอย่างบอร์ดที่ใช้แรงดันสัญญาณระดับนี้ เช่น บอร์ดต่างๆที่ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ ESP32, บอร์ดต่างๆที่ใช้ไมโครคอนโทรลเลอร์ ESP8266, Arduino DUE, Raspberry Pi เป็นต้น

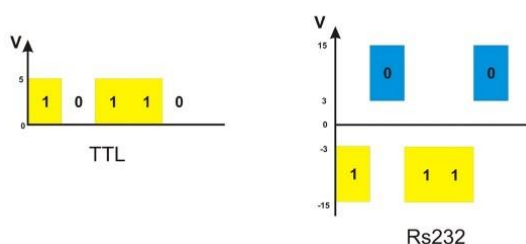


รูปที่ 2.23 TTL แบบ 0-5V และ TTL แบบ 0-3.3V

ที่มา <https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-to-use-uart/>

2) RS232 (Recommended Standard 232) คือ มาตรฐานการเชื่อมต่อข้อมูลแบบอนุกรม ใช้เพื่อเพิ่มระยะทางในการส่งข้อมูลแบบอนุกรมให้สามารถส่งได้ระยะทางที่มากขึ้น โดยมีการเปลี่ยนระดับแรงดัน ของ Logic จากเดิมที่จะอยู่ในช่วง 0-5 V หรือ 0-3.3 V เป็นช่วง -15 ถึง 15 V โดยมีรายละเอียดดังนี้

- Logic 0 ของ RS232 จะอยู่ในช่วง 3 ถึง 15V
- Logic 1 ของ RS232 จะอยู่ในช่วง -3 ถึง -15V



รูปที่ 2.24 TTL เทียบกับ Rs232

ที่มา <https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-to-use-uart/>

2.10.6 GPIO

GPIO ย่อมาจาก General Purpose Input/Output คือ พอร์ตเอนกประสงค์ซึ่งสามารถเป็นได้ทั้ง อินพุต และ เอาต์พุต เราสามารถควบคุม คอนโทรลให้เป็นลอจิก “1” หรือ ลอจิก “0” ได้ โดยควบคุมได้แต่ละ pin

ในการใช้งาน GPIO แบบดิจิทัล จำเป็นต้องมีการควบคุมหรือบอกให้ขา GPIO นั้น ๆ ด้รู้ว่าต้องการจะให้ใช้รับค่าดิจิทัลเข้ามา หรือจะให้เขียนค่าออกไป ซึ่งจะใช้คำสั่ง pinMode() ในการกำหนดคำสั่ง pinMode() มีรูปแบบการใช้งาน ดังนี้

```
void pinMode(pin ,mode);
```

ฟังก์ชันมีค่าพารามิเตอร์ 2 ตัว คือ

- 1) pin – กำหนดหมายเลขขา GPIO ที่ต้องการควบคุม
- 2) mode – โหมดที่ต้องการกำหนดให้ขา GPIO ซึ่งสามารถเป็นได้ ดังนี้
 - INPUT – กำหนดให้ขา GPIO มีสถานะเป็นอินพุต รอรับค่าเข้ามา
 - OUTPUT – กำหนดให้ขา GPIO มีสถานะเป็นเอาต์พุต รอเขียนค่าออกไป

2.10.7 มาตรฐาน Wifi IEEE 802.11

IEEE 802.11 เป็นมาตรฐานเครือข่ายไร้สาย โดยมีการกำหนดอักษรย่อของมาตรฐานต่าง ๆ แบ่งออกเป็น a, b, g และ n โดยแต่ละมาตรฐานมีความเร็วและใช้คลื่นความถี่ที่แตกต่างกันออกไปดังต่อไปนี้

- 1) IEEE 802.11a คลื่นความถี่ 5 GHz ความเร็วในการรับส่งข้อมูล 54 Mbps ในประเทศไทยไม่อนุญาตให้ใช้คลื่นความถี่นี้
- 2) IEEE 802.11b คลื่นความถี่ 2.4 GHz ความเร็วในการรับส่งข้อมูล 11 Mbps
- 3) IEEE 802.11g คลื่นความถี่ 2.4 GHz ความเร็วในการรับส่งข้อมูล 54 Mbps
- 4) IEEE 802.11n คลื่นความถี่ 2.4 ความเร็วในการรับส่งข้อมูล 300 Mbps
- 5) IEEE 802.11ac คลื่นความถี่ 5.1 GHz มาตรฐานใหม่ล่าสุด ความเร็วในการรับส่งข้อมูล 6,930 Mbps หรือประมาณ 6.93 Gbps

2.10.8 OSI Model 7 Layers

OSI Model 7 Layers คือ รูปแบบความคิดที่พรรณมาถึงคุณสมบัติพิเศษและมาตรฐานการทำงานภายในของระบบการสื่อสาร ซึ่งได้มีการแบ่งการทำงานของระบบอินเทอร์เน็ตเป็นชั้นต่าง ๆ เพื่อให้การทำงานของระบบการสื่อสารนั้นเป็นไปอย่างประสิทธิภาพมากยิ่งขึ้น เนื่องจากได้มีการแบ่งส่วนการทำงานต่าง ๆ ทำให้เข้าไปจัดการในส่วนของ Layers ชั้นต่างๆ ได้ถูกต้อง ซึ่ง Layers นั้นได้แบ่งทั้งหมด 7 Layers ซึ่งแต่ละ Layers ก็มีหน้าที่การทำงานที่แตกต่างกันไป OSI Model จะแบ่งเป็น 2 กลุ่มใหญ่ ดังนี้

1) Network-dependent Layers จะแบ่งเป็น 3 กลุ่ม ดังนี้

- Physical
- Data Link
- Network

2) Application Layers จะแบ่งเป็น 4 กลุ่ม ดังนี้

- Transport
- Session
- Presentation
- Application

OSI Model แต่ละ Layer มีความหมาย ดังนี้

1) Physical Layer เป็น Layer ชั้นที่ 1 หรือเป็น Layer ชั้นล่างสุด ซึ่งทำหน้าที่รับส่งข้อมูลจากช่องทางการสื่อสารระหว่างคอมพิวเตอร์เครื่องหนึ่งกับคอมพิวเตอร์เครื่องอื่น ๆ ชั้นนี้จะกำหนดว่าแต่ละคอนเนคเตอร์ เช่น RS-232-C มีกี่พิน แต่ละพินทำหน้าที่อะไรบ้าง ใช้สัญญาณไฟกี่โวลต์ เทคนิคการมัลติเพล็กซ์แบบต่าง ๆ ก็จะถูกกำหนดอยู่ในเลเยอร์ชั้นนี้ ซึ่งจะเป็นทั้งแบบที่ใช้สายหรือไม่ใช้สาย

2) Data Link Layer เป็น Layer ชั้นที่ 2 เป็นชั้นที่ทำหน้าที่เปรียบเสมือนผู้ตรวจสอบ หรือควบคุมความผิดพลาดในข้อมูล โดยจะแบ่งการส่งข้อมูลที่ออกเป็นแพ็กเกจหรือเฟรม ถ้าผู้ได้รับข้อมูลถูกต้องก็จะส่งสัญญาณยืนยันกลับมามาว่า ได้รับข้อมูลแล้ว เรียกว่า สัญญาณ ACK ให้กับผู้ส่ง แต่ถ้าผู้ส่งไม่ได้รับสัญญาณ ACK หรือได้รับสัญญาณ NAK กลับมา ผู้ส่งก็อาจจะทำการส่งข้อมูลไปให้ใหม่

3) Network Layer เป็น Layer ชั้นที่ 3 เป็นชั้นที่ทำหน้าที่ออกแบบหรือกำหนดเส้นทางการเดินทางของข้อมูลที่จะรับ - ส่ง ข้อมูลไปยังเส้นทางที่สะดวก มีระยะสั้น และรวดเร็วที่สุด เพื่อให้ผู้รับข้อมูลสามารถรับข้อมูลได้อย่างรวดเร็ว

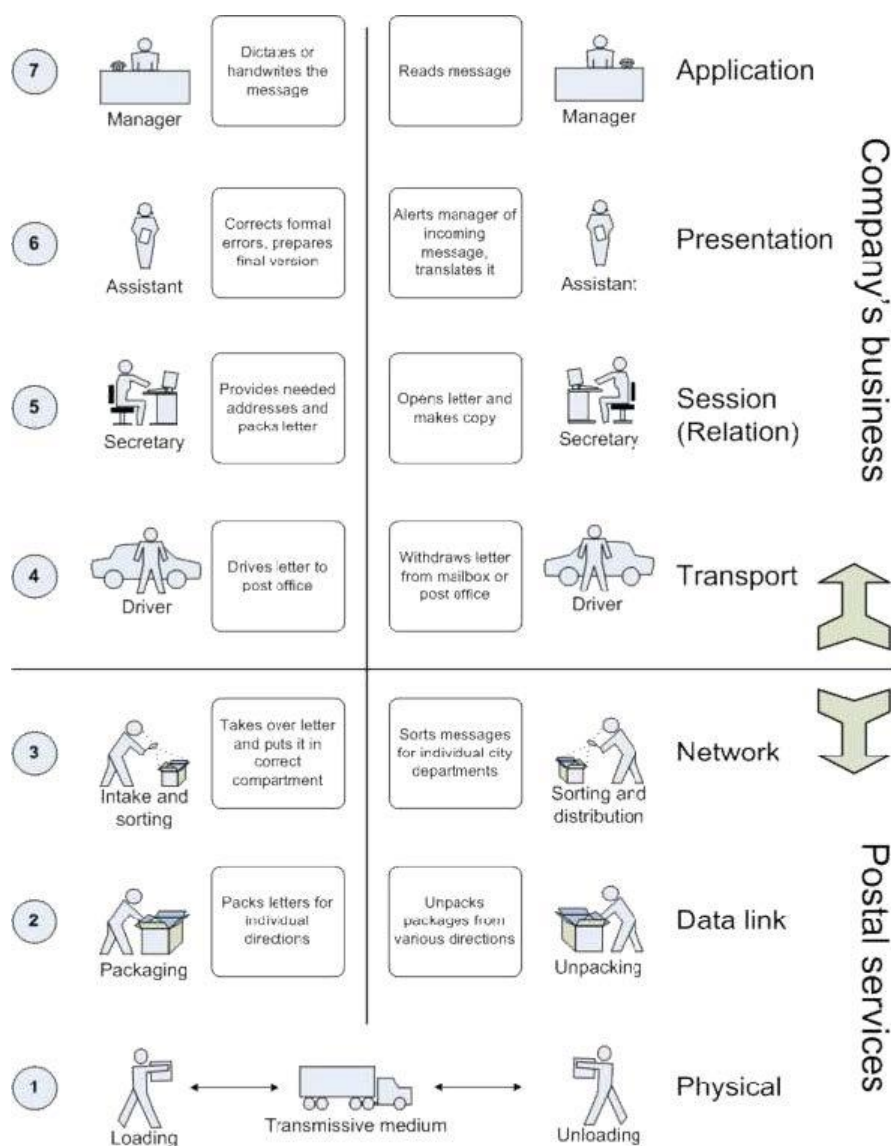
4) Transport Layer เป็น Layer ชั้นที่ 4 เป็นชั้นที่ทำหน้าที่ดูแลการจัดการเรื่องของความผิดพลาดที่เกิดขึ้นจากการสื่อสาร ซึ่งการตรวจสอบความผิดพลาดนั้นจะพิจารณาจากข้อมูลที่เรียกว่า checksum และอาจจะมีการแก้ไขข้อผิดพลาดต่างๆ โดยพิจารณาจากฝั่งต้นทางกับปลายทาง

5) Session Layer เป็น Layer ชั้นที่ 5 เป็นชั้นที่ทำหน้าที่เกี่ยวกับการจัดการเซสชันของโปรแกรม ซึ่งเซสชันจะช่วยทำให้การติดต่อสื่อสารของเว็บไซต์นั้นสามารถสื่อสารกันได้หลายหน้าต่าง จึงเป็นตัวที่คอยรับส่งข้อมูลไปยังเว็บไซต์ในหลายๆ หน้าต่าง

6) Presentation Layer เป็น Layer ชั้นที่ 6 เป็นชั้นที่รับผิดชอบเรื่องรูปแบบของการแสดงผลเพื่อให้โปรแกรมทราบว่าข้อมูลที่ส่งมาผ่านเครือข่ายนั้น เป็นข้อมูลประเภทใด ซึ่งชั้นนี้ได้มีการเข้ารหัสเพื่อป้องกันการดักจับข้อมูลของผู้อื่น และให้ตัวเครื่องนั้นรับรู้ได้ว่าการส่งข้อมูลไปหา

7) Application Layer เป็น Layer ชั้นที่ 7 ซึ่งเป็นชั้นที่อยู่ใกล้ผู้ใช้งานมากที่สุด โดยเป็นแอปพลิเคชันของ OSI มีปฏิสัมพันธ์โดยตรงกับผู้ใช้ซอฟต์แวร์แอปพลิเคชัน คอยรับส่งข้อมูลโดยตรงกับผู้ใช้ และกำหนดกติกาอัลกอริทึมว่าเป็นอย่างไร ให้ทำงานเรื่องอะไร

ดังนั้นจะเห็นได้ว่า 7 Layers ของระบบอินเทอร์เน็ตก็ได้มีหน้าที่ที่แตกต่างกันไป ซึ่งทั้งหมดนี้จะช่วยให้การติดต่อสื่อสารหรือการรับส่งข้อมูลต่างๆ บนอินเทอร์เน็ตเป็นไปได้อย่างถูกต้อง ลดความผิดพลาดในการรับส่งต่าง ๆ และหากมีปัญหาตรงจุดใด ก็สามารถเข้าไปแก้ไขได้ง่ายและทำให้เราทราบปัญหาได้ง่ายขึ้นด้วยว่ามีปัญหามาจากจุดใด



รูปที่ 2.25 เปรียบการทำงานของ OSI MODEL 7 Layers กับการขนส่ง

ที่มา <https://quiznet.co.th/2021/02/23/osi-model-7-layers-network-layers/>

บทที่ 3 วิธีดำเนินโครงการ

การจัดทำโครงการ เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets คณะผู้จัดทำโครงการมีวิธีดำเนินงานโครงการตามขั้นตอน ดังนี้

3.1 ผังการดำเนินงาน

3.2 เครื่องมือ วัสดุอุปกรณ์ ในการทำโครงการ

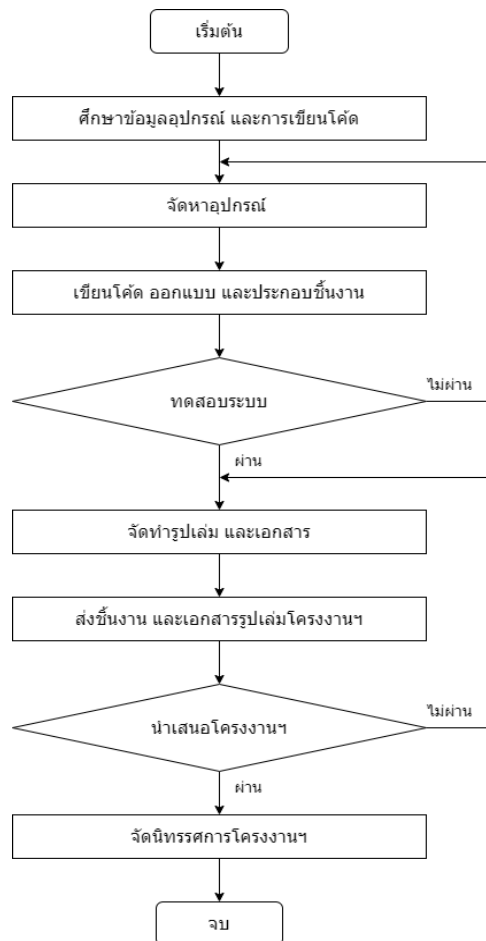
3.3 ขั้นตอนการทำโครงการ

3.4 ผังการทำงานของเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

3.5 หลักการทำงานของเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

3.6 วงจรการทำงาน

3.1 ผังการดำเนินงาน



รูปที่ 3.1 ผังการดำเนินงาน

3.2 เครื่องมือ วัสดุอุปกรณ์ ในการทำโครงการ

1) Hardware

- RFID Tag
- RFID Card Reader
- บอร์ด Arduino Uno R3
- บอร์ด Node MCU ESP8266
- Module Relay 4 Channel
- Switching Power Supply
- Light Emitting Diode (LED)
- กล่อง หรือ โครงสร้าง
- Multimeter Digital
- Oscilloscope

2) Software

- ภาษา C/C++
- ภาษา JavaScript
- โปรแกรม Arduino IDE
- Line Notify Application
- Google Apps Script

3) Network

- Wifi
- Interface
- Protocol

3.3 ขั้นตอนการทำโครงการ

1) โครงสร้างกล่องสำหรับจัดเก็บชิ้นงาน

- โครงสร้าง/กล่องทำจากแผ่นอะคริลิก และไม้
- ขนาด กว้าง x ยาว x สูง : 28 cm x 28 cm x 18 cm

2) การเขียน และทดสอบโปรแกรม

- การเขียนโปรแกรมใช้ โปรแกรม Arduino IDE ในการเขียนโปรแกรมลงบอร์ด Arduino Uno R3 และ บอร์ด Node MCU ESP8266 ด้วยภาษา C ,C++
- ใช้ Google Apps Script ในการเขียนคำสั่ง รับข้อมูลที่ส่งมาจากบอร์ด Node MCU ESP8266 ให้ไปแสดงใน Google Sheets ด้วยภาษา JavaScript

3) การประกอบติดตั้งชิ้นงาน

- ในการประกอบชิ้นงานจะนำแผ่นอะคริลิกมาวัดขนาด ตัด และเจาะรูตามที่ได้ออกแบบไว้
- ประกอบโครงสร้างชิ้นงาน
- นำอุปกรณ์ที่ใช้ในงานมาติดตั้ง เชื่อมสายไฟ และลงโปรแกรม

4) การทดสอบหลังติดตั้งชิ้นงาน

- ทดสอบการทำงานของอุปกรณ์ในโครงงาน การส่งข้อมูลจาก RFID Card Reader ไปที่บอร์ด Arduino Uno R3 การส่งข้อมูลจาก Arduino Uno R3 ไปที่บอร์ด Node MCU ESP8266 การเชื่อมต่อ Wifi ของบอร์ด Node MCU ESP8266 และการส่งข้อมูลจากบอร์ด Node MCU ESP8266 ไปแสดงที่ Line Notify และบันทึกข้อมูลบน Google Sheets

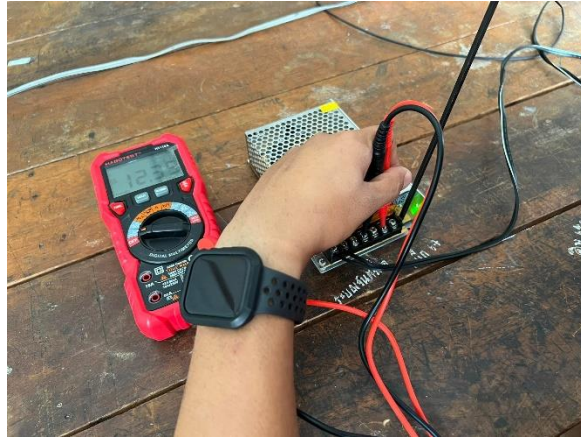


รูปที่ 3.2 ทดสอบระบบ

5) การใช้เครื่องมือวัดทางไฟฟ้า

- Multimeter Digital

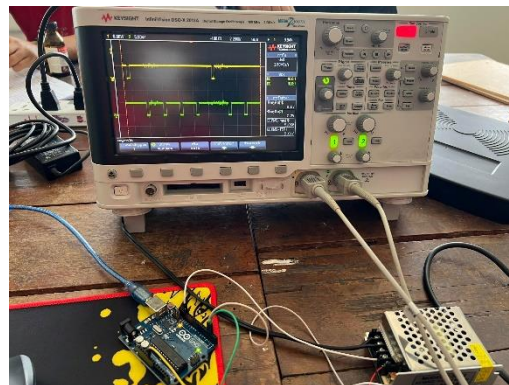
นำ Multimeter Digital มาวัดไฟ +5VDC และ +12VDC จาก Switching Power Supply เพื่อปรับค่าแรงดันไฟฟ้าให้เที่ยงตรงก่อนนำมาต่อเข้ากับอุปกรณ์



รูปที่ 3.3 การใช้ Multimeter Digital

- Oscilloscope

นำ Oscilloscope มาวัดสัญญาณจาก RFID Card Reader ที่สาย D0 และ D1 ขณะที่ RFID Card Reader จับ RFID Tag ได้



รูปที่ 3.4 การใช้ Oscilloscope

6) การวิเคราะห์ข้อมูล

ตารางที่ 3.1 ระยะการรับส่งข้อมูลระหว่าง Tag กับ RFID Card Reader

ระยะห่าง (cm)	Tag ผ่าน RFID Card Reader จำนวน (ครั้ง)	RFID Card Reader จับ Tag ได้	
		จำนวน (ครั้ง)	คิดเป็นร้อยละ (%)
0	5	0	0%
10	5	3	60%
20	5	5	100%
30	5	4	80%
40	5	5	100%
50	5	5	100%
60	5	0	0%

- RFID Tag เคลื่อนที่ผ่านหน้าเครื่อง RFID Card Reader ระยะห่างประมาณ 0 – 10 cm ประสิทธิภาพการอ่าน RFID Tag ของเครื่อง RFID Card Reader จะต่ำ – ไม่สามารถอ่าน RFID Tag ได้

- RFID Tag เคลื่อนที่ผ่านหน้าเครื่อง RFID Card Reader ระยะห่างประมาณ 20 – 50 cm ประสิทธิภาพการอ่าน RFID Tag ของเครื่อง RFID Card Reader จะอยู่ในช่วงที่มีประสิทธิภาพดีที่สุด

- RFID Tag เคลื่อนที่ผ่านหน้าเครื่อง RFID Card Reader ระยะห่างประมาณ 60 cm ขึ้นไป RFID Card Reader จะไม่สามารถอ่าน RFID Tag ได้

7) ปัญหาที่เกิดขึ้น

- บอร์ด Node MCU ESP8266 ไม่สามารถรับข้อมูลจาก RFID Card Reader ได้ เนื่องจาก RFID Card Reader จะใช้การเชื่อมต่อแบบ Wiegand Interface ซึ่งในสายสัญญาณจะมีแรงดันไฟ +5VDC แต่ขาสื่อสาร Digital ของ Node MCU ESP8266 สามารถทนแรงดันไฟได้แค่ +3.3VDC

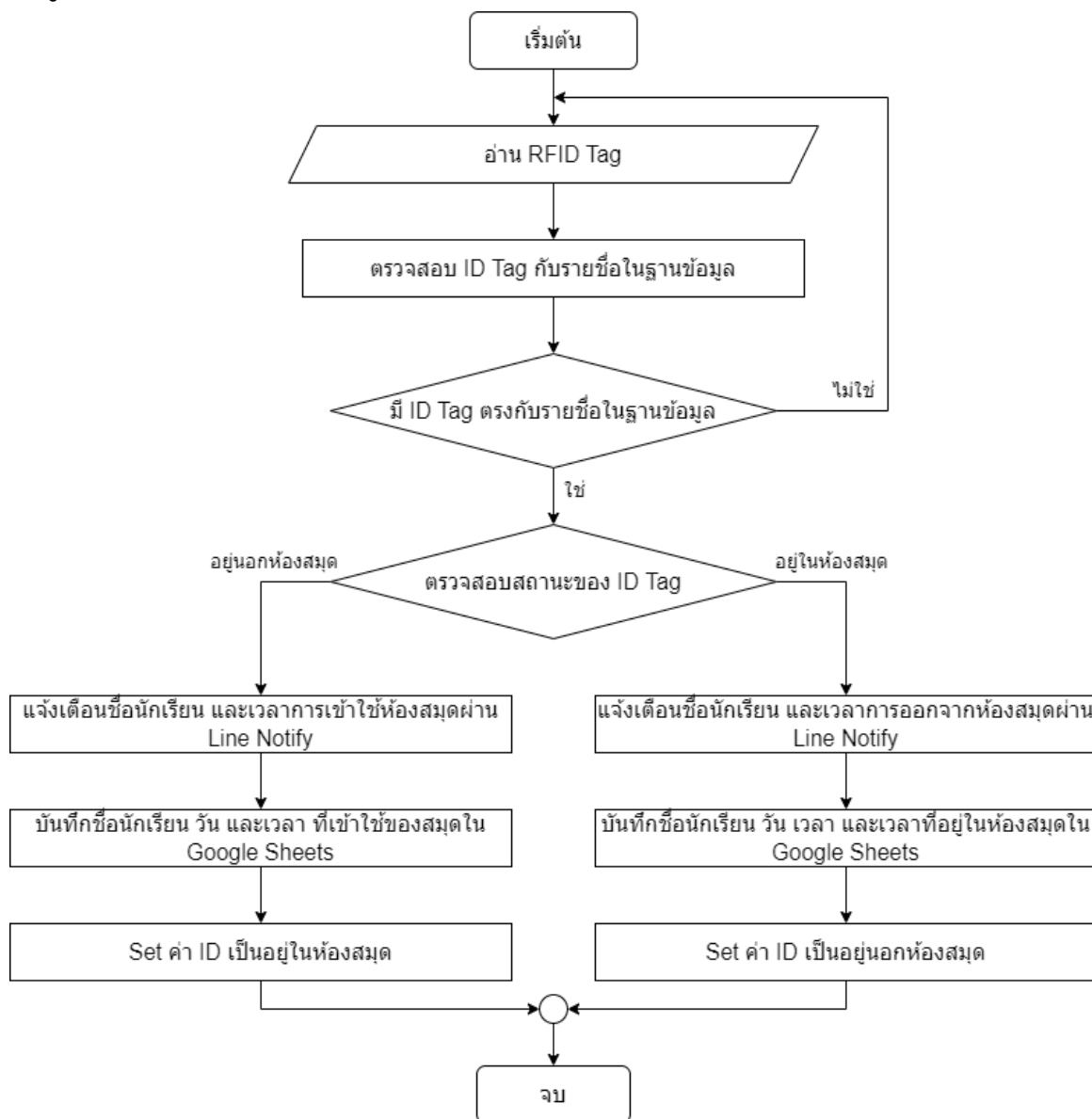
- เครื่อง RFID Card Reader มีความผิดพลาดเมื่อใช้กับโครงสร้างที่เป็นเหล็ก เนื่องจากโครงเหล็กมีการรบกวนสนามแม่เหล็กไฟฟ้าของระบบ

8) วิธีแก้ปัญหา

- นำบอร์ด Arduino Uno R3 มาเป็นตัวกลางในการรับข้อมูลจาก RFID Card Reader ก่อนแล้วจึงให้ Arduino Uno R3 ส่งข้อมูลให้กับบอร์ด Node MCU ESP8266 ต่อไป

- ปรับแก้ไขโดยใช้โครงสร้างชิ้นงานที่เป็นไม้ และอะคริลิก

3.4 ผังการทำงานเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

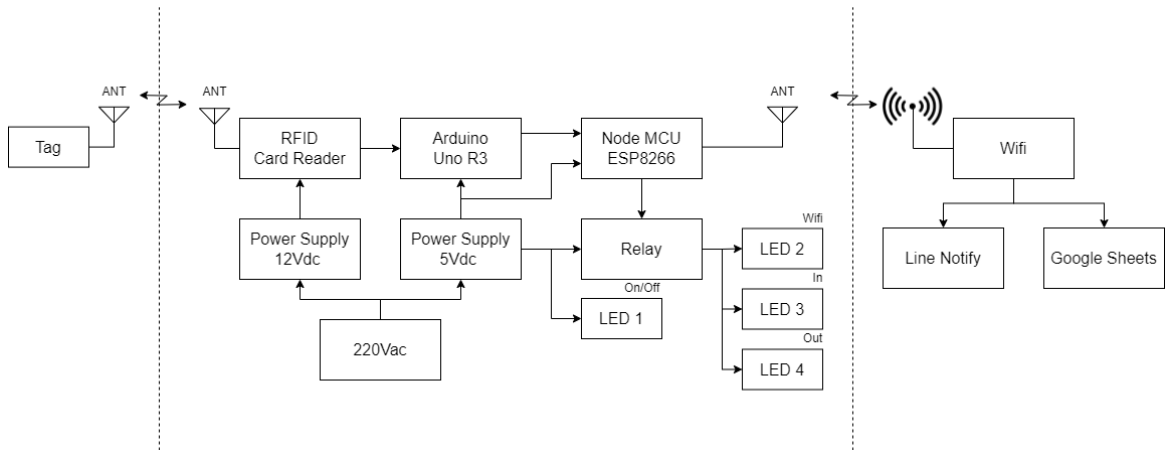


รูปที่ 3.5 ผังการทำงาน

เมื่อนักเรียนนำ Tag เดินเข้าผ่านประตูห้องสมุด RFID Card Reader จะอ่านข้อมูลใน Tag แล้วส่งให้ Controller ประมวลผลว่าเป็น Tag ของนักเรียนคนใด จากนั้นระบบจะทำการแจ้งเตือน ชื่อ เวลา การเดินเข้าห้องสมุดผ่าน Line Notify และบันทึกข้อมูลไว้ใน Google Sheets

เมื่อนักเรียนใช้บริการห้องสมุดเสร็จ นักเรียนนำ Tag เดินออกผ่านประตูห้องสมุด RFID Card Reader จะอ่านข้อมูลใน Tag แล้ว Controller ประมวลผลว่าเป็น Tag ของนักเรียนคนใด จากนั้นระบบจะทำการแจ้งเตือน ชื่อ เวลาการเดินออกจากห้องสมุด เวลารวมที่นักเรียนเข้าใช้ห้องสมุดผ่าน Line Notify และบันทึกข้อมูลไว้ใน Google Sheets

3.5 หลักการทำงานของเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets



รูปที่ 3.6 บล็อกไดอะแกรมการทำงาน

เมื่อมีการนำ RFID Tag เดินผ่านระยะของสนามแม่เหล็กไฟฟ้าของเครื่องรับ RFID Card Reader สนามแม่เหล็กไฟฟ้าที่ส่งออกมาอยู่ตลอดเวลาของเครื่องรับ RFID Card Reader จะเข้าไปตัดกับขดลวดของ RFID Tag ทำให้เกิดกระแสเหนี่ยวนำ กลายเป็นไฟเลี้ยงวงจรภายใน RFID Tag เพื่อส่ง ID ประจำ RFID Tag กลับมายังเครื่องรับ RFID Card Reader ทางคลื่นความถี่วิทยุ

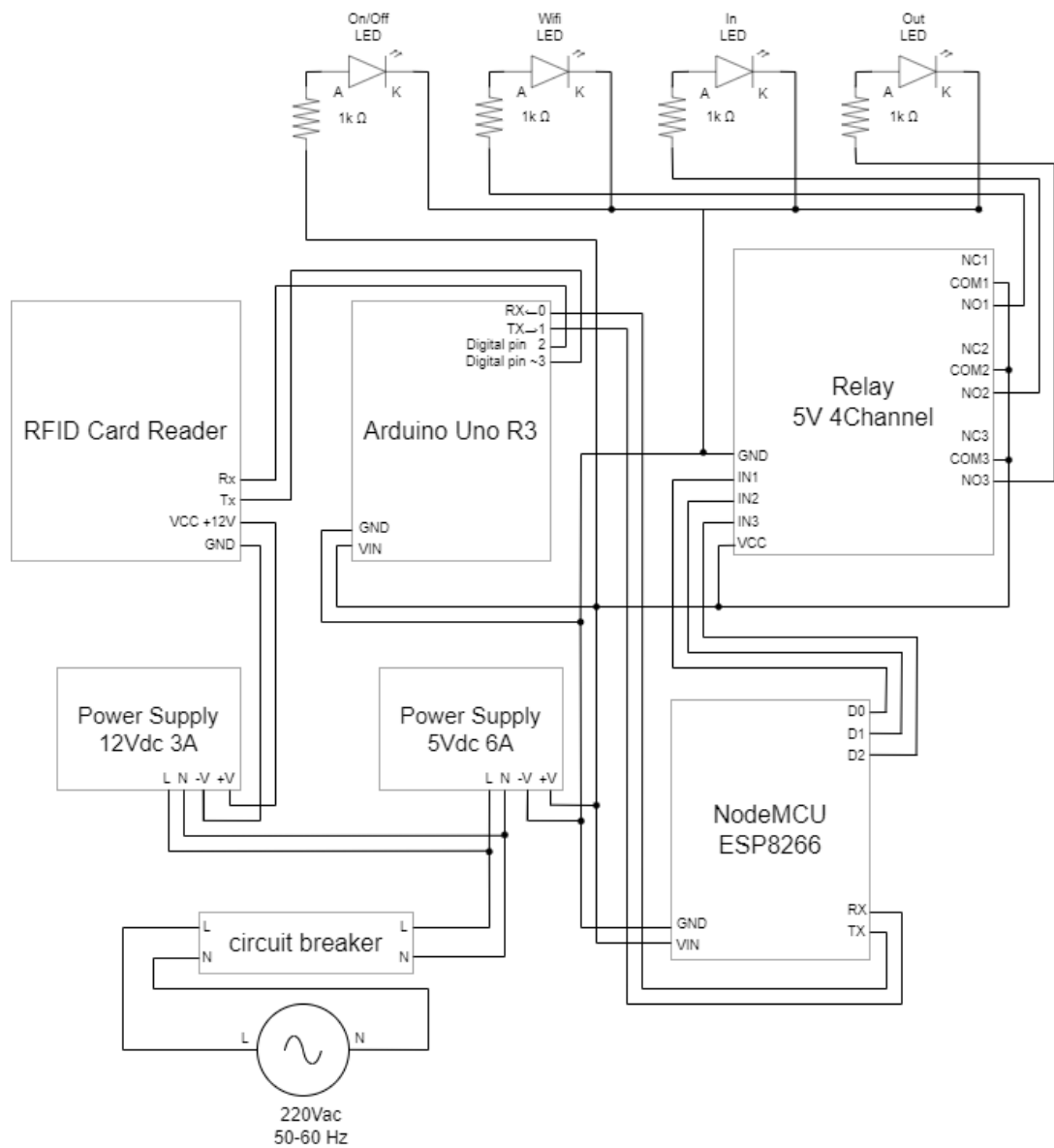
RFID Card Reader ได้รับคลื่นความถี่วิทยุ จะทำการแปลงข้อมูลถอดรหัสออกมาเป็น ข้อมูลมาตรฐาน Wiegand 26 bit และส่งข้อมูลแบบอนุกรม ให้กับบอร์ด Arduino Uno R3 ที่เชื่อมต่อกันในรูปแบบของ Wiegand Interface ต่อไป

Arduino Uno R3 ได้รับข้อมูล 26 bit มาจาก RFID Card Reader จะทำการแปลงข้อมูล Binary 26 bit ให้เป็น ตัวแปรแบบ Character แทนแต่ละ Tag เพื่อส่งข้อมูลต่อไปให้กับบอร์ด Node MCU ESP8266 ในรูปแบบ อนุกรม UART ต่อไป

Node MCU ESP8266 ได้รับข้อมูลมาจาก Arduino Uno R3 แล้วนั้น จะนำข้อมูลนั้นมาจับคู่กับรายชื่อในฐานข้อมูลที่บันทึกไว้ว่าตรงกับชื่อใด และตรวจสอบรอบการผ่าน เพื่อนับเป็นการเดินผ่านเข้า/ผ่านออก จากนั้นบอร์ด Node MCU ESP8266 ที่ได้เชื่อมต่อกับ Wifi อยู่แล้วนั้น จะทำการส่งข้อมูล เวลา ,ชื่อ ,การเข้าใช้ห้องสมุด และออกจากห้องสมุด ของแต่ละคนผ่านทาง Line Notify เพื่อให้แจ้งเตือนกับเจ้าหน้าที่ห้องสมุด และบันทึกข้อมูล เวลา ,ชื่อ ,การเข้าใช้ห้องสมุด ,ออกจากห้องสมุดไว้ใน และระยะเวลาที่เข้าใช้ห้องสมุด ของนักเรียนแต่ละคนไว้ใน Google Sheets เพื่อนำข้อมูลไปใช้ประโยชน์ต่อไป

โดยในโครงสร้างจะมีไฟแสดงสถานะต่าง ๆ คือ ไฟแสดงสถานะการเปิด/ปิด ของเครื่อง (LED1) ,ไฟแสดงสถานะการเชื่อมต่อ Wifi ของบอร์ด Node MCU ESP8266 (LED2) ,ไฟแสดงสถานะการเดินเข้าห้องสมุด (LED3) และไฟแสดงสถานะการเดินออกจากห้องสมุด (LED4)

3.6 วงจรการทำงาน



รูปที่ 3.7 วงจรการทำงาน

การต่อวงจรการทำงานจะนำไฟฟ้ากระแสสลับ 220 Vac ต่อเข้ากับ Circuit breaker เพื่อเป็นสวิตช์เปิด/ปิดการทำงานของเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets จากนั้นต่อให้กับ Switching Power Supply 2 ตัว คือ +12Vdc และ +5Vdc เพื่อเป็นแหล่งจ่ายให้กับเครื่อง RFID Card Reader ,บอร์ด Arduino Uno R3 ,บอร์ด Node MCU ESP8266 และ Relay 5V 4Channel

โดยเครื่อง RFID Card Reader จะต่อสายสัญญาณเข้าบอร์ด Arduino Uno R3 2 สายจากขั้ว Rx ,Tx เข้าขา 2 ,3 และบอร์ด Arduino Uno R3 จะต่อสายสัญญาณเข้าบอร์ด Node MCU ESP8266 2 สาย จากขา Rx ,Tx เข้าขา Tx ,Rx

บอร์ด Node MCU ESP8266 จะต่อสายสัญญาณเข้า Relay 5V 4Channel เพื่อสั่งให้หลอด LED บนแผงแสดงสถานะของเครื่องทำงาน

บทที่ 4

ผลการทดลอง

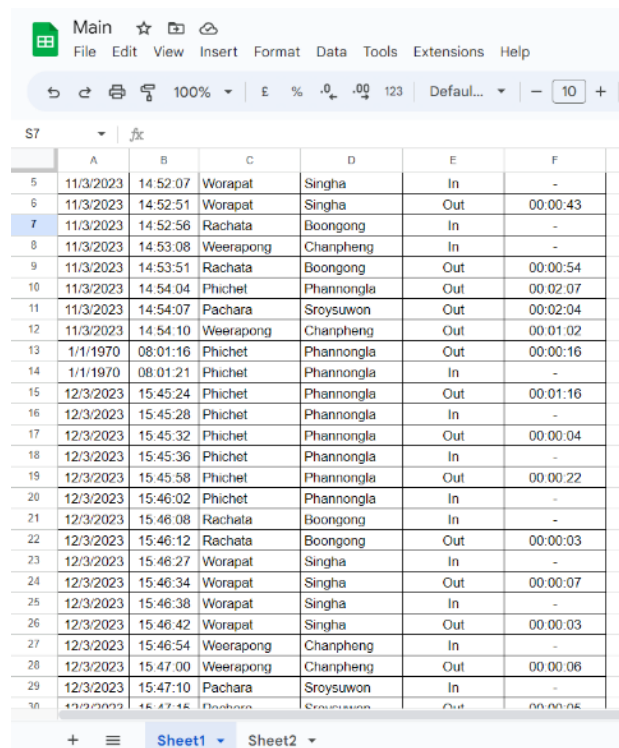
ผลการทดลองโครงการ เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets คณะผู้จัดทำโครงการมีผลการทดลองโครงการ ดังนี้

4.1 ผลการทดลองความถูกต้อง

4.2 ผลการทดลองความรวดเร็ว

4.1 ผลการทดลองความถูกต้อง

ในการทดสอบการทำงานของ เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets โดยตรวจสอบจากจำนวนการเข้า/ออกห้องสมุดจริงของนักเรียนกับจำนวนการเข้า/ออกที่ถูกแจ้งเตือนผ่าน Line Notify และถูกบันทึกลงใน Google Sheets ในแต่ละครั้ง โดยยกตัวอย่าง 1 Tag ต่อนักเรียน 1 คน จำนวน 5 Tag แต่ละคนจะสแกนการเข้า/ออกห้องสมุด 5 ครั้ง



The image shows a screenshot of a Google Sheets spreadsheet. The spreadsheet has a header row with columns A through F. The data rows are as follows:

	A	B	C	D	E	F
5	11/3/2023	14 52 07	Worapat	Singha	In	-
6	11/3/2023	14 52 51	Worapat	Singha	Out	00:00:43
7	11/3/2023	14 52 56	Rachata	Boongong	In	-
8	11/3/2023	14 53 08	Weerapong	Chanpheng	In	-
9	11/3/2023	14 53 51	Rachata	Boongong	Out	00:00:54
10	11/3/2023	14 54 04	Phichet	Phannongla	Out	00 02 07
11	11/3/2023	14 54 07	Pachara	Sroysuwon	Out	00:02:04
12	11/3/2023	14 54 10	Weerapong	Chanpheng	Out	00 01 02
13	1/1/1970	08:01:16	Phichet	Phannongla	Out	00:00:16
14	1/1/1970	08:01:21	Phichet	Phannongla	In	-
15	12/3/2023	15 45 24	Phichet	Phannongla	Out	00:01:16
16	12/3/2023	15 45 28	Phichet	Phannongla	In	-
17	12/3/2023	15 45 32	Phichet	Phannongla	Out	00:00:04
18	12/3/2023	15 45 36	Phichet	Phannongla	In	-
19	12/3/2023	15 45 58	Phichet	Phannongla	Out	00 00 22
20	12/3/2023	15 46 02	Phichet	Phannongla	In	-
21	12/3/2023	15 46 08	Rachata	Boongong	In	-
22	12/3/2023	15 46 12	Rachata	Boongong	Out	00:00:03
23	12/3/2023	15 46 27	Worapat	Singha	In	-
24	12/3/2023	15 46 34	Worapat	Singha	Out	00:00:07
25	12/3/2023	15 46 38	Worapat	Singha	In	-
26	12/3/2023	15 46 42	Worapat	Singha	Out	00 00 03
27	12/3/2023	15 46 54	Weerapong	Chanpheng	In	-
28	12/3/2023	15 47 00	Weerapong	Chanpheng	Out	00 00 06
29	12/3/2023	15 47 10	Pachara	Sroysuwon	In	-
30	12/3/2023	15 47 15	Pachara	Sroysuwon	Out	00 00 05

รูปที่ 4.1 ทดสอบการแจ้งเตือนผ่าน Line Notify

รูปที่ 4.2 ทดสอบการบันทึกข้อมูลการเข้าใช้ห้องสมุดใน Google Sheets

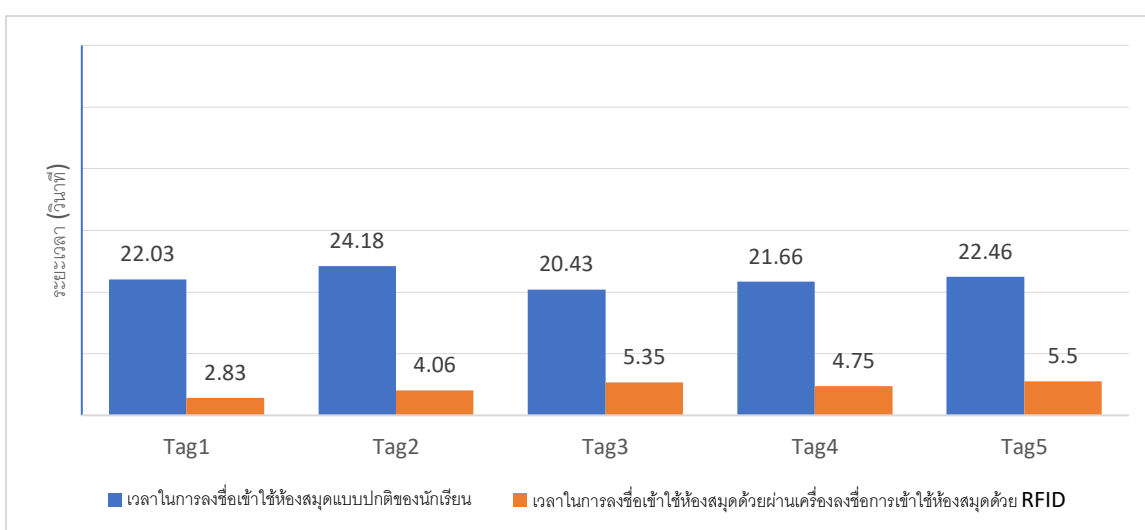
การทดสอบความถูกต้องได้ผลการศึกษิตตามตาราง ดังนี้
 ตารางที่ 4.1 ผลการทดสอบความถูกต้อง

ชื่อนักเรียน	การเดินทางเข้า/ออกจริง จำนวน (ครั้ง)	การแจ้งเตือนผ่าน Line Notify และ บันทึกข้อมูลใน Google Sheets	
		จำนวน (ครั้ง)	คิดเป็นร้อยละ (%)
Tag1	5	4	80%
Tag2	5	5	100%
Tag3	5	4	80%
Tag4	5	4	80%
Tag5	5	5	100%
ความถูกต้องเฉลี่ย คิดเป็นร้อยละ (%)			88%

4.2 ผลการทดลองความรวดเร็ว

ในการทดสอบการทำงานของ เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets โดยตรวจสอบจากเวลาในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดจริงของนักเรียนกับ เวลาในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดผ่านเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets โดยใช้ชื่อนักเรียนจำนวน 5 คน

การทดสอบความรวดเร็วได้ผลการศึกษิตตามกราฟ ดังนี้



รูปที่ 4.3 ผลการทดสอบความรวดเร็ว

บทที่ 5

สรุป ปัญหา และข้อเสนอแนะ

5.1 สรุปผลการทำโครงการ

จากผลการทดลองสรุปได้ว่า ในการทดสอบการทำงานของ เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets โดยตรวจสอบความถูกต้องในการทำงาน และความรวดเร็วจากการใช้งาน ได้ดังนี้

1) จากการทดลอง เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets สามารถแจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets มีความถูกต้อง 88%

2) จากการทดลอง เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets สามารถแจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets มีความรวดเร็วในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดมากกว่าแบบลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดปกติ

5.2 ปัญหา

1) เมื่อนักเรียนมีการเดินเข้าห้องสมุดโดยเดินเข้าพร้อมกัน RFID Card Reader จะไม่สามารถจับ Tag ได้หมด

2) เมื่อนักเรียนเดินผ่าน RFID Card Reader ไกลเกินระยะที่สามารถจับ Tag ได้ RFID Card Reader จะไม่สามารถจับ Tag ได้

5.3 ข้อเสนอแนะ

1) กำหนดให้ผู้ที่เข้าใช้ห้องสมุดต่อแถวเดินเข้า/ออกทีละคน

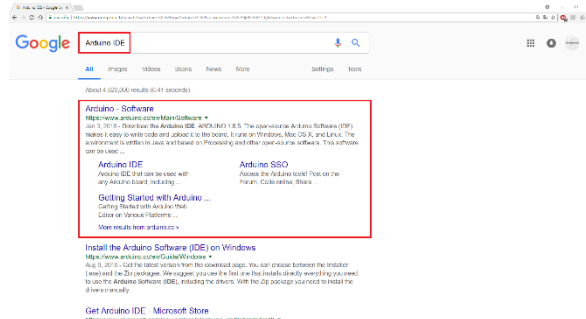
2) กำหนดระยะเส้นความกว้างในการเดินเข้า/ออกที่ประตู

ภาคผนวก

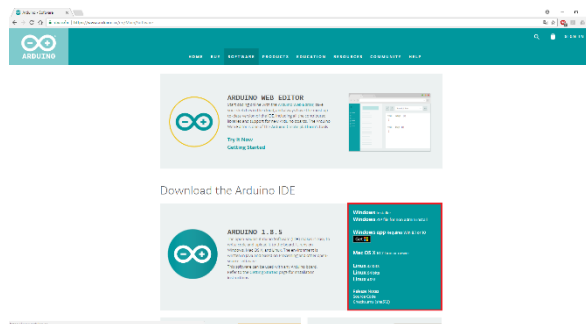
ภาคผนวก

1. ขั้นตอนการติดตั้งโปรแกรม Arduino IDE

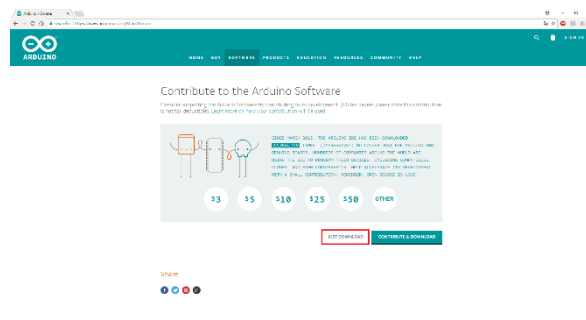
1) ค้นหาคำว่า Arduino IDE บน Google



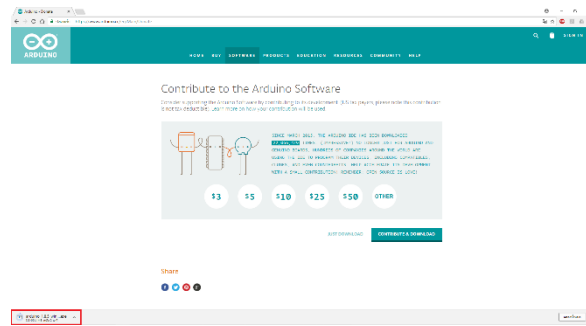
2) จากนั้นเข้าสู่เว็บไซต์ www.arduino.cc จะปรากฏสัญลักษณ์สำหรับดาวน์โหลด ให้เลือกตามระบบปฏิบัติการที่ต้องการใช้งาน



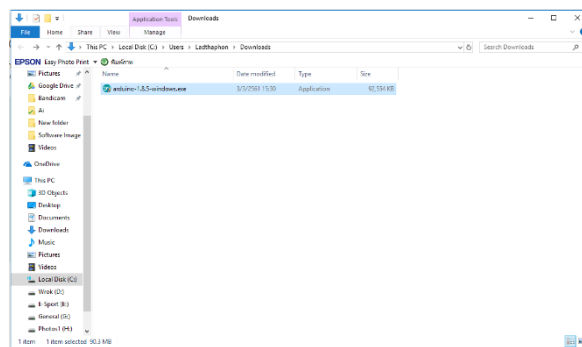
3) กดดาวน์โหลดโดยกดที่ JUST DOWNLOAD



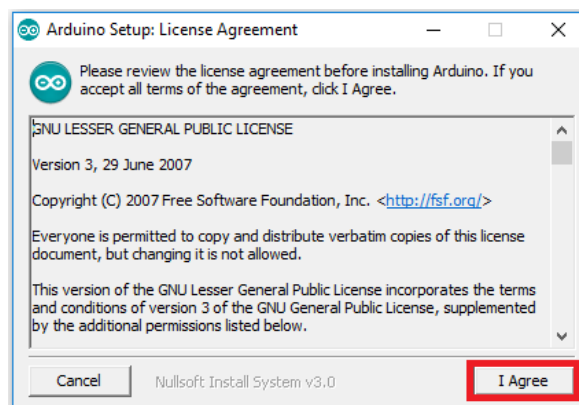
4) รวมนดาวน์โหลดเสริมจลิน



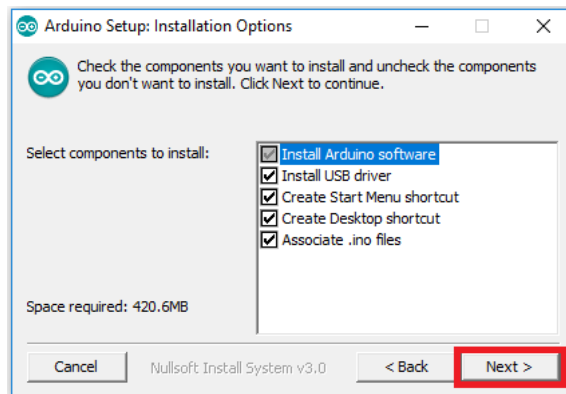
5) จะได้ไฟล์สำหรับติดตั้งโปรแกรม Arduino IDE



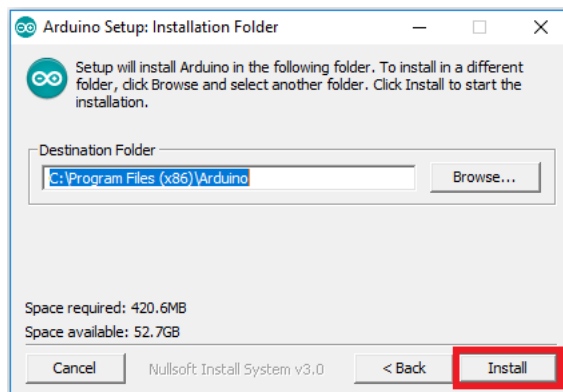
6) เปิดไฟล์ติดตั้งขึ้นมาจะปรากฏหน้าต่างสำหรับติดตั้ง กด I Agree



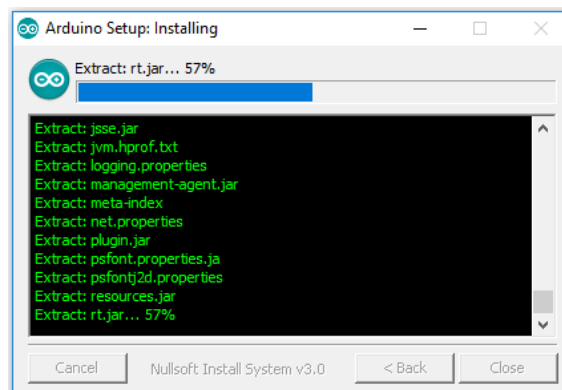
7) กด Next เพื่อไปสู่ขั้นตอนถัดไป



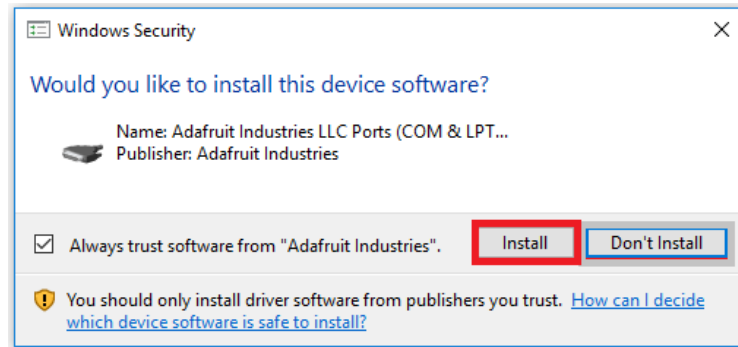
8) เลือกที่ติดตั้งโปรแกรมจากนั้น กด Install



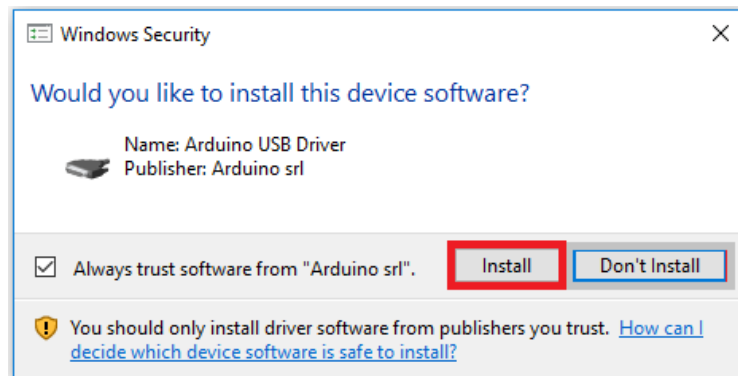
9) รอการติดตั้ง



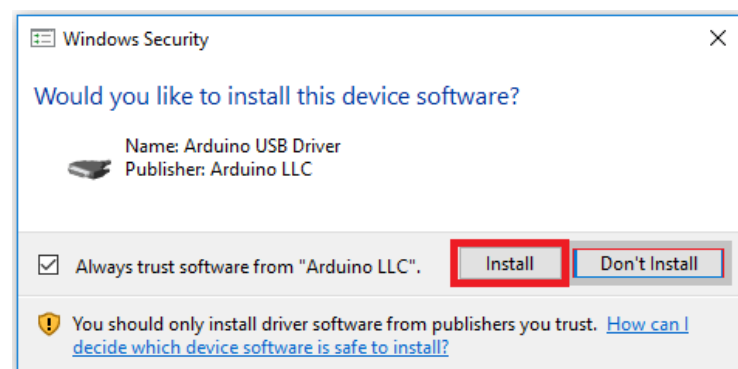
10) กด Install เพื่อติดตั้ง Adafruit Industries LLC Ports



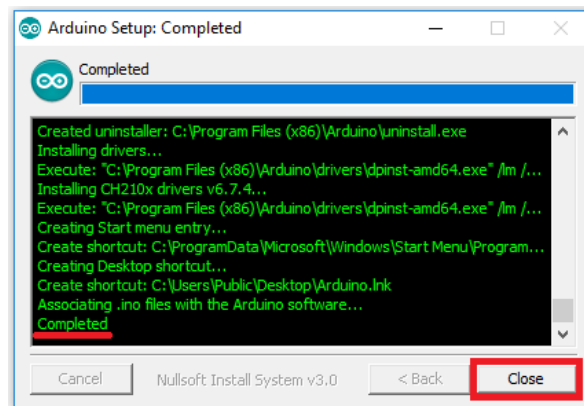
11) กด Install เพื่อติดตั้ง Arduino USB Driver srl



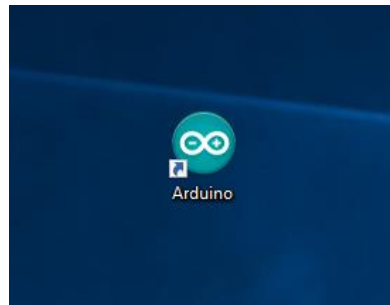
12) กด Install เพื่อติดตั้ง Arduino USB Driver LLC



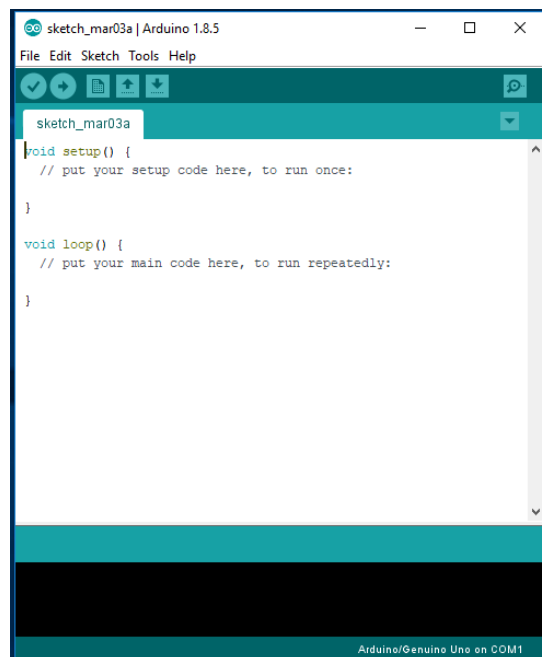
13) รอจนแสดงคำว่า Completed เป็นอันเสร็จสิ้นการติดตั้ง จากนั้นกด Close เพื่อปิด



14) จะได้ไอคอน Arduino บนหน้าจอ



15) ทดสอบเปิดโปรแกรมจะได้หน้าต่างดังรูป



2. ขั้นตอนการสมัครและขอ Token ของ Line Notify

1) เพิ่ม LINE Notify เป็นเพื่อน

โดยการสแกน QR Code นี้ หรือจาก <https://notify-bot.line.me/my/>



2) ล็อกอิน LINE เพื่อขอ Token ที่หน้า <https://notify-bot.line.me/my/> แล้วกดปุ่ม ออก Token

ออก Access Token (สำหรับผู้พัฒนา)

เมื่อใช้ Access Token แบบบุคคล จะสามารถตั้งค่าการแจ้งเตือนได้โดยไม่ต้องลงทะเบียนกับเว็บเซอวิส

ออก Token

ดาวน์โหลดเอกสารการพัฒนา

3) ตั้งค่าการใช้งาน LINE Notify กำหนดชื่อผู้ส่ง และเลือกกลุ่มที่ต้องการส่งข้อความไปหา

ออก Token

✕

โปรดใส่ชื่อ Token (จะแสดงเมื่อมีการแจ้งเตือน)

ความยาวไม่เกิน 20 ตัวอักษร

ชื่อผู้ส่ง

โปรดเลือกห้องแชทที่ต้องการส่งข้อความแจ้งเตือน

กลุ่มที่ต้องการส่ง

4) ขั้นตอนสุดท้าย รับ Token ให้กรอกชื่อที่ใช้ส่งข้อมูลเข้า Line แล้วเลือกกลุ่มที่จะส่งข้อมูล กดปุ่ม “ออก Token” จะได้ค่า Token ให้ก๊อปปี้ไว้ เพื่อนำไปใช้ในโปรแกรมของเรา เพียงเท่านี้ก็พร้อมส่งข้อความจาก Node MCU ESP8266 ไปหา LINE ได้

Token ที่ออก

XXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXXX

ถ้าออกจากหน้านี้ ระบบจะไม่แสดง Token ที่ออกใหม่อีกต่อไป โปรดตัด
ลอก Token ก่อนออกจากหน้านี้

คัดลอก

ปิด

3. รูปภาพประกอบการดำเนินงาน

1) งานออกแบบ



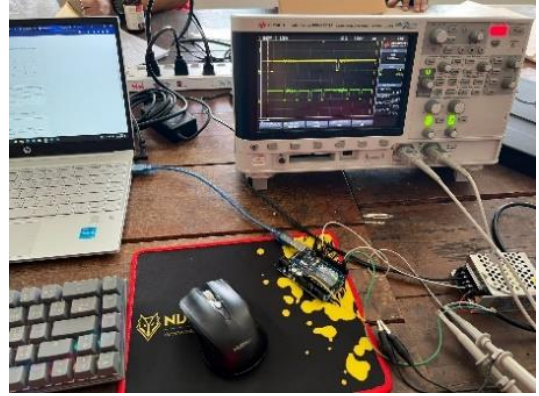
2) งานช่าง



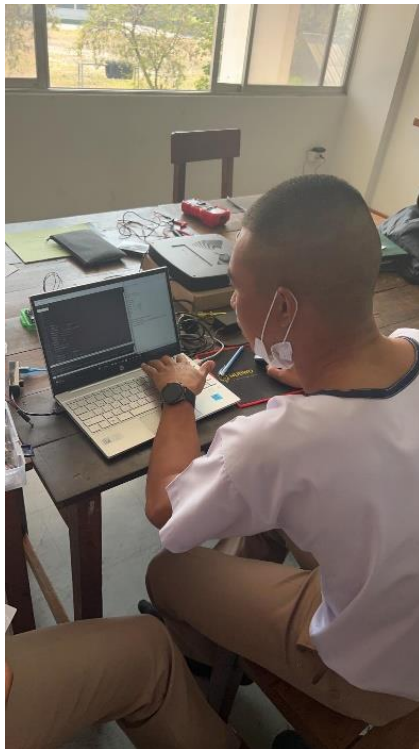
3) งานอิเล็กทรอนิกส์



4) การใช้เครื่องมือวัด



5) การทำโปรแกรม และเอกสาร



4. อุปกรณ์ที่ใช้ในการดำเนินงาน

ลำดับ	รายการ	จำนวน	ราคา/หน่วย	รวม (บาท)	รูปภาพ
1	RFID Card Reader	1	2,800	2,800	
2	Tag RFID	5	40	200	
3	Arduino Uno R3	1	270	270	
4	Node MCU ESP8266	1	179	179	
5	Relay 5V 4Channel	1	66	66	
6	Power Supply 12V	1	180	180	
7	Power Supply 5V	1	175	175	
8	LED	4	2	8	
9	Computer/Telephone	1	-	-	

รวมเป็นเงิน 3,878 บาท

5. Code ที่ใช้ทั้งหมด

1) โปรแกรมของบอร์ด Arduino Uno R3

```
#include <Wiegand.h>

String data_in;
String data;
String id1 = "10925225";
String id2 = "10875421";
String id3 = "14067949";
String id4 = "4059699";
String id5 = "10901191";
WIEGAND wg;

void setup(){
  Serial.begin(115200);
  wg.begin();
}

void loop(){
  if(wg.available())
  {
    data_in = wg.getCode();
    if(data_in==id1){
      data = "1";
    }
    if(data_in==id2){
      data = "2";
    }
    if(data_in==id3){
      data = "3";
    }
    if(data_in==id4){
      data = "4";
    }
  }
}
```

```

if(data_in==id5){
  data = "5";
}
Serial.println(data);
delay(2000);
}
}

```

2) โปรแกรมของบอร์ด Node MCU ESP8266

```

#include <TridentTD_LineNotify.h>
#include <time.h>
#include <WiFiClientSecureAxTLS.h>
#define SSID      "AON"
#define PASSWORD  "aondaypachara"
#define LINE_TOKEN "z4QQqr9frcGxGroq3khTqXGwm5dMVdAY3FO3uFnxYDj"

int timezone = 7 * 3600;
int dst = 0; //Date Swing Time

const char* HOST = "script.google.com";
const char* GScriptId =
"AKfycbz0TLZu1JNwseTuc5wYzHOPhcSDmF5vSfPy59bIRtr5b3MzAYx-
BWZxRNgg_7GFgmVQ";
char rfid_in;
String url;
String hour;
String Min;
String sec;
String day;
String month;
String year;
String time_date;

```

```
String NameLine;  
String FIELD1;  
String FIELD2;  
String FIELD3;  
String FIELD4;  
String FIELD5;  
String FIELD6;
```

```
uint32_t in_Time1;  
uint32_t in_Time2;  
uint32_t in_Time3;  
uint32_t in_Time4;  
uint32_t in_Time5;
```

```
uint32_t out_Time1;  
uint32_t out_Time2;  
uint32_t out_Time3;  
uint32_t out_Time4;  
uint32_t out_Time5;
```

```
String usetime1; //for gg sheets  
String usetime2;  
String usetime3;  
String usetime4;  
String usetime5;
```

```
boolean check1; //in_out  
boolean check2;  
boolean check3;  
boolean check4;  
boolean check5;
```

```
int LEDD0 = D0; // check wifi
int LEDD1 = D1; // check in
int LEDD2 = D2; // check out

void setup(){
  Serial.begin(115200);
  WiFi.begin(SSID, PASSWORD);
  LINE.setToken(LINE_TOKEN);

  WiFi.mode(WIFI_STA);
  Serial.setDebugOutput(true);
  configTime(timezone, dst, "pool.ntp.org", "time.nist.gov");

  while(!Serial);
  Serial.flush();

  pinMode(LEDD0, OUTPUT);
  pinMode(LEDD1, OUTPUT);
  pinMode(LEDD2, OUTPUT);

  digitalWrite(LEDD1, HIGH);
  digitalWrite(LEDD2, HIGH);
}

void loop() {
  time_notify();
  led_wifi();
  if(Serial.available()>0 ) {
    rfid_in = Serial.read();
    Serial.print(rfid_in);
    operate();
  }
}
```

```

void time_notify(){
    configTime(timezone, dst, "pool.ntp.org", "time.nist.gov");
    time_t now = time(nullptr);
    struct tm* p_tm = localtime(&now);
    hour = p_tm->tm_hour;
    Min = p_tm->tm_min;
    sec = p_tm->tm_sec;
    day = p_tm->tm_mday;
    month = p_tm->tm_mon + 1; //month
    year = p_tm->tm_year + 1900; //year
    time_date = hour;
}

void line_notify_in(){
    LINE.notify(NameLine+
        "          "+hour+"h : "+Min+"m : "+sec+"s"+
        "      "+day+"/"+month+"/"+year+
        "      เข้าใช้ห้องสมุด");
}

void line_notify_out(){
    LINE.notify(NameLine+
        "          "+hour+"h : "+Min+"m : "+sec+"s"+
        "      "+day+"/"+month+"/"+year+
        "      ออกจากห้องสมุด");
}

```

```

void GG_ScriptSheet(){
    url = String("/macros/s/") + GScriptId + "/exec?&FIELD1="+String(FIELD1 +
"&FIELD2="+String(FIELD2 + "&FIELD3="+String(FIELD3 + "&FIELD4="+String(FIELD4 +
"&FIELD5="+String(FIELD5 + "&FIELD6="+String(FIELD6 ;
    axTLS::WiFiClientSecure client;
    if (client.connect(HOST, 443))
    {
        client.println("GET " + String(url) + " HTTP/1.0");
        client.println("Host: " + String(HOST));
        client.println("User-Agent: ESP8266\r\n");
        client.println("Connection: close\r\n\r\n");
        client.println("Content-Type: application/json");
        client.println("Content-Length: " + String(url.length()));
        client.print("\r\n\r\n");
    }
}

void led_wifi(){
    if(WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
        digitalWrite(LEDD0, HIGH);
    }
    else{
        digitalWrite(LEDD0, LOW);
    }
}

void led_in(){ //test led in
    digitalWrite(LEDD1, LOW);
    delay(1000);
    digitalWrite(LEDD1, HIGH);
}

```



```
void led_out(){ //test led out
    digitalWrite(LED2, LOW);
    delay(1000);
    digitalWrite(LED2, HIGH);
}

void UseTime1(){ //id1
    int useTime1 =(in_Time1 - out_Time1)/1000;
    int hr  =useTime1/3600;
    int mins =(useTime1-hr*3600)/60;
    int sec  =useTime1-hr*3600-mins*60;
    usetime1  =(String(hr) + ":" + String(mins) + ":" + String(sec));
}

void UseTime2(){ //id2
    int useTime2 =(in_Time2 - out_Time2)/1000;
    int hr  =useTime2/3600;
    int mins =(useTime2-hr*3600)/60;
    int sec  =useTime2-hr*3600-mins*60;
    usetime2  =(String(hr) + ":" + String(mins) + ":" + String(sec));
}

void UseTime3(){ //id3
    int useTime3 =(in_Time3 - out_Time3)/1000;
    int hr  =useTime3/3600;
    int mins =(useTime3-hr*3600)/60;
    int sec  =useTime3-hr*3600-mins*60;
    usetime3  =(String(hr) + ":" + String(mins) + ":" + String(sec));
}

void UseTime4(){ //id4
    int useTime4 =(in_Time4 - out_Time4)/1000;
    int hr  =useTime4/3600;
    int mins =(useTime4-hr*3600)/60;
    int sec  =useTime4-hr*3600-mins*60;
    usetime4  =(String(hr) + ":" + String(mins) + ":" + String(sec));
}
```

```

}
void UseTime5(){ //id5
    int useTime5 =(in_Time5 - out_Time5)/1000;
    int hr  =useTime5/3600;
    int mins =(useTime5-hr*3600)/60;
    int sec  =useTime5-hr*3600-mins*60;
    usetime5  =(String(hr) + ":" + String(mins) + ":" + String(sec));
}

```

```

void operate(){
    if(rfid_in=='1' && check1==0){ //id1 in
        in_Time1 = millis();
        led_in();
        data1();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
        FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
        FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
        FIELD5 = "In";
        FIELD6 = "-";
        check1  += 1;
        line_notify_in();
        GG_ScriptSheet();
        return;
    }
    if(rfid_in=='1' && check1==1){ //id1 out
        out_Time1 = millis();
        led_out();
        UseTime1();
        data1();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
        FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
        FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
        FIELD5 = "Out";
        FIELD6 = usetime1;
        check1  -= 1;
    }
}

```

```
line_notify_out();
GG_ScriptSheet();
return;
}
if(rfid_in=='2' && check2==0){ //id2 in
in_Time2 = millis();
led_in();
data2();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
FIELD5 = "In";
FIELD6 = "-";
check2 += 1;
line_notify_in();
GG_ScriptSheet();
return;
}
if(rfid_in=='2' && check2==1){ //id2 out
out_Time2 = millis();
led_out();
UseTime2();
data2();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
FIELD5 = "Out";
FIELD6 = usetime2;
check2 -= 1;
line_notify_out();
GG_ScriptSheet();
return;
}
```

```

if(rfid_in=='3' && check3==0){ //id3 in
  in_Time3 = millis();
  led_in();
  data3();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
  FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
  FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
  FIELD5 = "In";
  FIELD6 = "-";
  check3 += 1;
  line_notify_in();
  GG_ScriptSheet();
  return;
}
if(rfid_in=='3' && check3==1){ //id3 out
  out_Time3 = millis();
  led_out();
  UseTime3();
  data3();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
  FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
  FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
  FIELD5 = "Out";
  FIELD6 = usetime3;
  check3 -= 1;
  line_notify_out();
  GG_ScriptSheet();
  return;
}
if(rfid_in=='4' && check4==0){ //id4 in
  in_Time4 = millis();
  led_in();
  data4();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
  FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
  FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;

```

```

FIELD5 = "In";
FIELD6 = "-";
check4 += 1;
line_notify_in();
GG_ScriptSheet();
return;
}
if(rfid_in=='4' && check4==1){ //id4 out
  out_Time4 = millis();
  led_out();
  UseTime4();
  data4();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
  FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
  FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
  FIELD5 = "Out";
  FIELD6 = usetime4;
  check4 -= 1;
  line_notify_out();
  GG_ScriptSheet();
  return;
}
if(rfid_in=='5' && check5==0){ //id5 in
  in_Time5 = millis();
  led_in();
  data5();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
  FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
  FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
  FIELD5 = "In";
  FIELD6 = "-";
  check5 += 1;
  line_notify_in();
  GG_ScriptSheet();
  return;
}

```

```

}
if(rfid_in=='5' && check5==1){ //id5 out
  out_Time5 = millis();
  led_out();
  UseTime5();
  data5();//NameLine ,FIELD3 ,FIELD4
  FIELD1 = day + "/" + month + "/" + year;
  FIELD2 = hour + ":" + Min + ":" + sec;
  FIELD5 = "Out";
  FIELD6 = usetime5;
  check5 -= 1;
  line_notify_out();
  GG_ScriptSheet();
  return;
}
}

```

```

void data1(){
  NameLine = "นรจ.วีรพงศ์ จันทร์เพ็ง";
  FIELD3 = "Weerapong";
  FIELD4 = "Chanpheng";
}
void data2(){
  NameLine = "นรจ.พัชระ สร้อยสุวรรณ";
  FIELD3 = "Pachara";
  FIELD4 = "Sroysuwon";
}
void data3(){
  NameLine = "นรจ.พิเชษฐ์ พันหนองหล้า";
  FIELD3 = "Phichet";
  FIELD4 = "Phannongla";
}
void data4(){

```

```

NameLine = "นรจ.รชต บุญกอง";
FIELD3 = "Rachata";
FIELD4 = "Boongong";
}
void data5(){
NameLine = "นรจ.วรภัทร สิงหะ";
FIELD3 = "Worapat";
FIELD4 = "Singha";
}

```

3) โปรแกรมของ Google Apps Script

```

var SS = SpreadsheetApp.openById('1wuS68ZrcYqFu6tOR9x9UT4FU3ZBPWFli02h7NUIE4V
o');
var sheet = SS.getSheetByName('Sheet1');
var str = "";

function doGet(e){
var FIELD1 = e.parameter.FIELD1;
var FIELD2 = e.parameter.FIELD2;
var FIELD3 = e.parameter.FIELD3;
var FIELD4 = e.parameter.FIELD4;
var FIELD5 = e.parameter.FIELD5;
var FIELD6 = e.parameter.FIELD6;

if (FIELD1 !== undefined|| FIELD2 !== undefined|| FIELD3 !== undefined|| FIELD4 !== und
efined|| FIELD5 !== undefined|| FIELD6 !== undefined){
var now = Utilities.formatDate(new Date(), "GMT+7", "yyyy-MM-
dd'T'hh:mm a'Z").slice(11,19);

var count = (sheet.getRange('H2').getValue());
if(count == '0'){
sheet.getRange('H2').setValue(1);
}
}

```

```
else{
    sheet.getRange('G2').setValue(now);
    sheet.getRange('H2').setValue(count+1);
}
addProduct(FIELD1 ,FIELD2 ,FIELD3 ,FIELD4 ,FIELD5 ,FIELD6);
str = "Sent: "+ now;
return ContentService.createTextOutput(str);
}
}

function addProduct(FIELD1 ,FIELD2 ,FIELD3 ,FIELD4 ,FIELD5 ,FIELD6){
    var sheet = SpreadsheetApp.getActiveSheet();
    sheet.appendRow([FIELD1 ,FIELD2 ,FIELD3 ,FIELD4 ,FIELD5 ,FIELD6]);
}
```


บรรณานุกรม

ข้อมูลเกี่ยวกับ *หลักการทํางานของ RFID*. [ออนไลน์]. เข้าถึงได้จาก :

<https://vveedigital.com/การทํางานระบบ-rfid/>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *องค์ประกอบของ RFID*. [ออนไลน์]. เข้าถึงได้จาก :

<https://blog.thaieasyelec.com/rfid-ch1-basic-rfid/>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *Arduino Uno R3*. [ออนไลน์]. เข้าถึงได้จาก :

<https://www.futurekit.com/th/content/10792/>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *Node MCU ESP8266*. [ออนไลน์]. เข้าถึงได้จาก :

<https://www.futurekit.com/th/content/10850/>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *Node MCU ESP8266 ดึงเวลาสากลมาใช้*. [ออนไลน์]. เข้าถึงได้จาก :

<https://montienfocus.blogspot.com/2016/06/internet-esp8266.html>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *การส่งข้อมูลจาก Node MCU ESP8266 ไปที่ Line Notify*. [ออนไลน์].

เข้าถึงได้จาก : <https://www.cybertice.com/article/124/>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *การส่งข้อมูลจาก Node MCU ESP8266 ไปที่ Google Sheets*. [ออนไลน์].

เข้าถึงได้จาก : <https://github.com/ExploreLab/IoT---Online-learning>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *4 Channel Relay Module 5V Low Trigger With Optocoupler*. [ออนไลน์].

เข้าถึงได้จาก : <https://www.arduino4.com/product/117/>

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *กระแสเหนี่ยวนำ*. [ออนไลน์].

เข้าถึงได้จาก : https://il.mahidol.ac.th/e-media/electromagnetism/sub_lesson/10_1.htm.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

ข้อมูลเกี่ยวกับ *พื้นฐานการรับส่งข้อมูลในคอนโทรลเลอร์*. [ออนไลน์].

เข้าถึงได้จาก : <https://blog.thaieasyelec.com/espino32-ch7-how-to-use-uart/>.

(วันที่ค้นหาข้อมูล : 30 มกราคม 2566).

คณะผู้จัดทำ



นรจ.วีรพงศ์ จันทร์เพ็ง

ประวัติการศึกษา : มัธยมศึกษาปีที่ 6 รร.ไตรมิตร จ.ศรีสะเกษ

Facebook : Weerapong Chanpheng

นรจ.พัชระ สร้อยสุวรรณ

ประวัติการศึกษา : มัธยมศึกษาปีที่ 6 รร.สิงห์สมุทร จ.ชลบุรี

Facebook : Pachara Sroysuwon



นรจ.พิเชษฐ์ พันหนองหล้า

ประวัติการศึกษา : มัธยมศึกษาปีที่ 6 รร.แม่ใจวิทยาคม จ.พะเยา

Facebook : Phichet Phannongla

นรจ.รชต บุญกอง

ประวัติการศึกษา : มัธยมศึกษาปีที่ 6 รร.สิริราชอนุสรณ์ จ.สระแก้ว

Facebook : Rachata Boongong



เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets



ความเป็นมาและความสำคัญของโครงการ

ในปัจจุบันห้องสมุดของ รร.อล.กวก.อล.ทร. มีการเปิดให้รร.อล.กวก.อล.ทร. ได้ใช้บริการเพื่อเข้า ไปศึกษาค้นคว้าหาความรู้ในเวลาว่าง ซึ่งในการเข้าห้องสมุดในแต่ละครั้งจะมีการลงชื่อนักเรียนที่เข้าใช้ ห้องสมุดประจำวัน และเก็บเป็นฐานข้อมูลให้กับฝ่ายศึกษา เพื่อนำไปพิจารณาคะแนนความเหมาะสม หัวข้อต่างๆ โดยแต่เดิมนั้น จะให้นักเรียนที่ต้องการเข้าใช้ห้องสมุดลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดด้วยตนเอง จึงอาจ เกิดความผิดพลาดจากการลืมลงชื่อเข้าห้องสมุด หรือมีนักเรียนมาเข้าใช้ห้องสมุดเป็นจำนวนมาก ทำให้ เกิดความล่าช้า และใช้เวลานาน



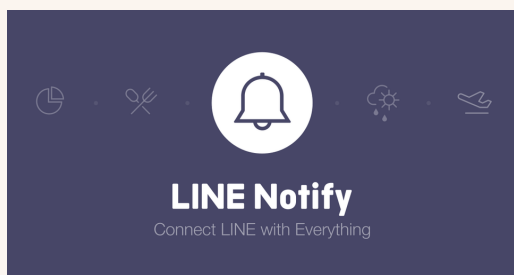
จากปัญหาข้างต้นดังกล่าว สามารถจัดให้หมดไปได้โดยการสร้างเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets เข้ามาช่วยในการลงชื่อเข้าใช้ ห้องสมุดของนักเรียน ทางกลุ่มโครงการจึงได้คิดจะประดิษฐ์เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้ง เตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets ที่สามารถแจ้งเตือนผ่าน Line Notify ไปยังผู้ดูแลห้องสมุดให้ทราบว่า มีนักเรียนเข้ามาใช้ห้องสมุด และสามารถเก็บข้อมูลเป็นฐานข้อมูลนักเรียนที่เข้า ใช้ห้องสมุดใน Google Sheets เพื่อนำข้อมูลไปใช้ประโยชน์ต่อไป

วัตถุประสงค์ของโครงการ

เพื่อสร้างเครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูล ใน Google Sheets

ประโยชน์ที่คาดว่าจะได้รับ

- ได้เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets
- อำนวยความสะดวกในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร. ที่สามารถบันทึกข้อมูลสถิติได้
- มีฐานข้อมูลเวลาที่นักเรียนแต่ละคนเข้าใช้ห้องสมุด รร.อล.กวก.อล.ทร.

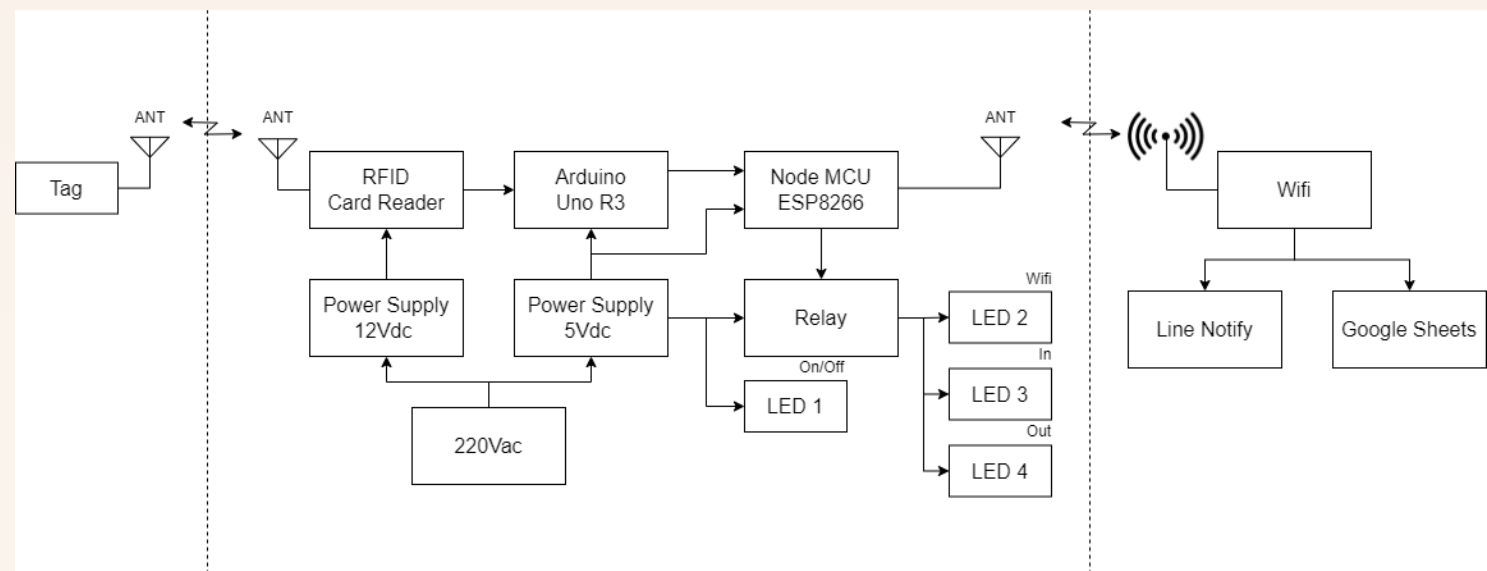


หลักการทำงานของตัวเครื่อง

เมื่อนักเรียนนำ Tag เดินเข้า/ออกผ่านประตูห้องสมุด RFID Card Reader จะอ่านข้อมูลใน Tag แล้วส่งให้ Controller ประมวลผลว่าเป็น Tag ของนักเรียนคนใด และเป็นการเดินเข้าหรือเดินออก จากนั้นระบบจะทำการแจ้งเตือน ชื่อ เวลา การเดินเข้าหรือเดินออก ผ่าน Line Notify และบันทึกข้อมูลไว้ใน Google Sheets



บล็อกไดอะแกรมการทำงาน



ผลการทดลอง

จากการทดลอง เครื่องลงชื่อการเข้าใช้ห้องสมุดด้วย RFID แจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บ ข้อมูลใน Google Sheets สามารถแจ้งเตือนผ่าน Line Notify และเก็บข้อมูลใน Google Sheets

- เครื่องลงชื่อมีความถูกต้อง 88%
- เครื่องลงชื่อมีความรวดเร็วในการลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดมากกว่าแบบลงชื่อเข้าใช้ห้องสมุดปกติ

ปัญหา

- เมื่อนักเรียนมีการเดินเข้าห้องสมุดโดยเดินเข้าพร้อมกัน RFID Card Reader จะไม่สามารถจับ Tag ได้หมด
- เมื่อนักเรียนเดินผ่าน RFID Card Reader โทลเก้นระยะที่สามารถจับ Tag ได้ RFID Card Reader จะไม่สามารถจับ Tag ได้

ข้อเสนอแนะ

- กำหนดให้ผู้ที่เข้าใช้ห้องสมุดต่อแถวเดินเข้า/ออกทีละคน
- กำหนดระยะเส้นความกว้างในการเดินเข้า/ออกที่ประตู

จัดทำโดย

นรจ.วิรสพงศ์
นรจ.พัชระ
นรจ.พีเชษฐ์
นรจ.รชต

จันทร์เพ็ญ
สร้อยสุวรรณ
พันหนองหล้า
บุญทอง